■4 群(通信工学)-2 編(アンテナ・伝搬)

2章 アンテナの基礎

(執筆者: 庄木裕樹) [2013年1月 受領]

■概要■

アンテナを理解するためには、電磁界や電磁波の性質を理解する必要がある.本章では、 電磁界の基礎方程式であるマクスウェルの方程式、構成関係式、波動方程式などについて先 ずは説明する.次に、波源が存在する場合の放射について説明し、等価定理や開口面からの 放射、電磁界の双対性について述べる.更に、アンテナを利用する場合に基本となる知識と して必要なアンテナの界領域、アンテナの基本的な定数、可逆定理、散乱断面積とレーダ方 程式、ポアンカレ球についても説明する.

なお、本章についてのみ、その内容は電子情報通信学会編の「アンテナ工学ハンドブック (第2版)」の「第2章 アンテナの基礎」と全く同じになっていることに留意されたい.

【本章の構成】

本章では、電磁界の基礎として、最初に、マクスウェル方程式(2-1節)、構成関係式(2-2 節)、波動方程式と平面波(2-3節)を説明する.次に、波源が存在する場合の放射に関する 基礎として、電磁波の放射(2-4節)、等価定理(2-5節)、開口面による放射(2-6節)、電磁 界の双対性とバビネの原理(2-7節)について説明する.また、アンテナを利用する場合の 基本知識として、アンテナの界領域(2-8節)、アンテナの基本的な定数(2-9節)、可逆定理 と送受アンテナ(2-10節)、散乱断面積とレーダ方程式(2-11節)、ポアンカレ球(2-12節) について説明する.

■4群-2編-2章

2-1 マクスウェルの方程式

(執筆者:澤谷邦男) [2010年3月受領]

アンテナを理解するためには、電磁界や電磁波の性質を理解する必要がある.本章では、 電磁界の基礎方程式であるマクスウェルの方程式について説明する.

マクスウェルの方程式は

$$\nabla \times \boldsymbol{E} = -\frac{\partial}{\partial t} \boldsymbol{B} \tag{2.1}$$

$$\nabla \times \boldsymbol{H} = -\frac{\partial}{\partial t}\boldsymbol{D} + \boldsymbol{J} \tag{2.2}$$

 $\nabla \cdot \boldsymbol{B} = 0 \tag{2 \cdot 3}$

$$\nabla \cdot \boldsymbol{D} = \boldsymbol{\rho} \tag{2 \cdot 4}$$

の四つの方程式で与えられる.ここで, *E*, *H*, *B*, *D*, *J*, ρ はそれぞれ電界,磁界,磁束密度, 電束密度,電流密度及び電荷密度を表す.微分形で表された式(2·1)と式(2·2)にストークスの 定理を適用し,また式(2·3)と式(2·4)にはガウスの定理を適用すると,積分形で表されたマク スウェルの方程式

$$\oint_C \mathbf{E} \cdot d\mathbf{s} = -\frac{d}{dt} \int_S \mathbf{B} \,\hat{\boldsymbol{n}} \, dS \tag{2.5}$$

$$\oint_{C} \boldsymbol{H} \cdot d\boldsymbol{s} = -\frac{\partial}{\partial t} \int_{S} \left(\frac{\partial}{\partial t} \boldsymbol{D} + \boldsymbol{J} \right) \cdot \hat{\boldsymbol{n}} \, dS \tag{2 \cdot 6}$$

$$\oint_{S} \boldsymbol{B} \cdot \boldsymbol{\hat{n}} \, dS = 0 \tag{2 \cdot 7}$$

$$\oint_{S} D \,\hat{\boldsymbol{n}} \, dS = \int_{V} \rho \, dV \tag{2.8}$$

が得られる.ここで,式(2・5),(2・6)の左辺は閉じた線 C に沿う線積分,式(2・7),(2・8)の左辺は 閉じた面 S に沿う面積分を表し,式(2・5),(2・6)の右辺は面 S に沿う面積分を表す.また,式(2・ 8)は体積 V に沿う体積積分である.これらの積分形の方程式から,図2・1 に示すように,式 (2・5)~(2・8)の式がそれぞれ,(a)ファラデーの電磁誘導の法則,(b) 拡張されたアンペアの法 則(アンペア・マクスウェルの法則),(c) 磁東密度の無始無終性,及び,(d) ガウスの法則を 表していることが分かる.

これらの四つの方程式のほかに、電荷保存の法則

$$\nabla \cdot \boldsymbol{J} + \frac{\partial \rho}{\partial t} = 0$$

$$\left(\oint_{S} \boldsymbol{J} \cdot \hat{\boldsymbol{n}} \, dS = -\frac{d}{dt} \int_{V} \rho \, dV \right)$$
(2 • 9)

が成立する.この式は連続の式とも呼ばれている.

四つの式で表されるマクスウェルの方程式は時間的に変化しない静電界や静磁界の場合を 除いて独立ではない. すなわち,式(2・2)の両辺の発散をとり,電荷保存の法則(2・9)を用いる と式(2·4)が導かれる.また同様に,式(2·1)の両辺の発散をとると式(2·3)が導かれる.したがって,式(2·3)と式(2·4)は従属的であり,式(2·1)と式(2·2)だけが独立である.



図2・1 マクスウェルの電磁法則

電流密度Jは媒質の導電率 σ によって二次元的に流れる導電電流 σE とアンテナ電流のように外部から一次の波源として加えられる印加電流 J_0 に分けて

 $\boldsymbol{J} = \boldsymbol{\sigma}\boldsymbol{E} + \boldsymbol{J}_0$

 $(2 \cdot 10)$

と考える必要がある.このように分けた場合,導電電流 σE と媒質中の二次的な電荷密度 ρ_c , ならびに印加電流 J_0 とアンテナ電荷のような印加電荷密度 ρ_0 との間にそれぞれ電荷保存の 法則(2·9)が成り立つ.

式(2・1)と式(2・2)は未知数 *E*, *H*, *B*, *D*, *J*に対する連立方程式として見ることができるが,方 程式の数が不足しており,これを解くことができない.したがって,方程式を解くためには これら五つのベクトル界の間の関係を知る必要がある.これらの関係は構成関係式と呼ばれ, 媒質の電磁気的な性質から求められる.

印加電流密度 J₀のほかに仮想的な印加磁流密度 J_{0m}を考え,式(2·1)を

$$\nabla \times \boldsymbol{E} = -\frac{\partial}{\partial t} \boldsymbol{B} - \boldsymbol{J}_{0m} \tag{2.11}$$

とすると、マクスウェルの方程式の電界と磁界が双対的になる.磁流密度 **J**_{0m} は実在しないが、開口面アンテナの解析などに等価定理を適用する際に、電界を等価的な磁流とみなすこ

とができるので、解析を簡単化することができる.また、微小ループアンテナは等価的な磁流とみなすことができる.磁流密度 J_{0m} を仮定すると、これに対応した磁荷密度 ρ_{0m} を考える必要があり、式(2・3)は

$$\nabla \cdot \boldsymbol{B} = \rho_{0m} \tag{2 \cdot 12}$$

となる.また、磁流密度 J_{0m} と磁荷密度 ρ_{0m} の間には、式(2·9)と同様に磁荷保存の法則

$$\nabla \cdot \boldsymbol{J}_{0m} + \frac{\partial \rho_{0m}}{\partial t} = 0 \tag{2 \cdot 13}$$

が成立する.

■4群-2編-2章

2-2 構成関係式

(執筆者:小柴正則) [2010年3月受領]

物質の電磁的性質を定める関係式を構成関係式(または構成方程式)という.電界を *E*, 磁界を *H*, 電束密度 *D*, 磁束密度 *B* とすると, 関係式は

$$\boldsymbol{D} = \boldsymbol{D} \left(\boldsymbol{E}, \boldsymbol{H} \right) \tag{2.14}$$

$$\boldsymbol{B} = \boldsymbol{B} \ (\boldsymbol{E}, \boldsymbol{H}) \tag{2 \cdot 15}$$

のように, **D**,**B**を**E**,**H**の関数として表すことができる.

2-2-1 等方性媒質

物質の電磁的性質が方向によらず同じであるとき,その物質を等方的性質という.等方性 媒質に対する構成関係式は

$$\boldsymbol{D} = \boldsymbol{\varepsilon} \boldsymbol{E} \tag{2 \cdot 16}$$

$$\boldsymbol{B} = \boldsymbol{\mu} \boldsymbol{H} \tag{2.17}$$

で与えられる.ここに ε , μ はそれぞれ誘電率,透磁率であり,いずれもスカラ量である. 真空誘電率を ε_{0} ,真空透磁率を μ_{0} として

$$\mathcal{E}_r = \frac{\mathcal{E}}{\mathcal{E}_0} \tag{2.18}$$

$$\mu_r = \frac{\mu}{\mu_0} \tag{2.19}$$

のように定義される, *ε*_r, *µ*_rをそれぞれ比誘電率, 比透磁率という.

2-2-2 異方性媒質

物質の電磁的性質が方向によって変わるとき、その物質を異方性媒質という.異方性媒質 に対する構成関係式は、誘電率テンソルを ⁻。、透磁率テンソルを ⁻ として

 $\boldsymbol{D} = \bar{\boldsymbol{\varepsilon}} \boldsymbol{E} \tag{2.20}$

$$\boldsymbol{B} = \frac{-}{\mu} \boldsymbol{H} \tag{2.21}$$

のように表される.式(2·20),(2·21)はテンソル表示であり、これらは行列形で表すこともで きる.例えば、直角座標を用いると式(2·20),(2·21)は

$$\begin{bmatrix} D_x \\ D_y \\ D_z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \varepsilon_{xx} & \varepsilon_{xy} & \varepsilon_{xz} \\ \varepsilon_{yx} & \varepsilon_{yy} & \varepsilon_{yz} \\ \varepsilon_{zx} & \varepsilon_{zy} & \varepsilon_{zz} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} E_x \\ E_y \\ E_z \end{bmatrix}$$
(2 · 22)

$$\begin{bmatrix} B_x \\ B_y \\ B_z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \mu_{xx} & \mu_{xy} & \mu_{xz} \\ \mu_{yx} & \mu_{yy} & \mu_{yz} \\ \mu_{zx} & \mu_{zy} & \mu_{zz} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} H_x \\ H_y \\ H_z \end{bmatrix}$$
(2 · 23)

で表される. ここに, E_i, H_i, D_i, B_i (i = x, y, z) はそれぞれ電界,磁界,電東密度,磁東密度の

直角座標成分を表し, ε_{ij} , μ_{ij} (i, j = x, y, z) はそれぞれ誘電率テンソル, 透磁率テンソルの要素 を表す.

2-2-3 分散性媒質

ある時刻 t における物質中の分極や磁化か,その時刻における電磁界の値のみならず,そ の時刻以前の電磁界の値にも依存するとき,こうした物質を分散性媒質という.分散性媒質 に対する構成関係式は式(2·16),(2·17),(2·20),(2·21)のような簡単な形で書くことができず, 例えば,式(2·16),(2·17)に対応する構成関係式は

$$\boldsymbol{D} = \int_0^\infty \varepsilon(\tau) \boldsymbol{E}(t-\tau) d\tau \tag{2.24}$$

$$\boldsymbol{B} = \int_0^\infty \mu(\tau) \boldsymbol{H}(t-\tau) d\tau \tag{2.25}$$

のような畳込み積分の形で表される.式(2・20),(2・21)に対応する構成関係式は,式(2・24),(2・25)中の誘電率 ε ,透磁率 μ をそれぞれ誘電率テンソル $\overline{\varepsilon}$,透磁率テンソル $\overline{\mu}$ に置き換えた形で与えられる.

式(2・24), (2・25)は電磁界を時間領域で見た場合がある. これらをフーリエ変換することに より周波数領域で見た分散性媒質の構成関係式が得られ,式(2・16), (2・17), (2・20), (2・21)と同 じ形で書くことができる. このとき,誘電率 ϵ ,透磁率 μ ,誘電率テンソル $\overline{\epsilon}$ の要素,透磁率 テンソル $\overline{\mu}$ の要素は,いずれも周波数の関数になり,一般に複素量として与えられる.

物質に損失がなければ、等方性媒質に対する誘電率や透磁率の値は実数であるが、損失が あると、これらの値は複素数になる.特に、損失性誘電体に対する構成関係式は、損失角 δ を用いて

$$\boldsymbol{D} = \boldsymbol{\varepsilon} (1 - j \tan \delta) \boldsymbol{E}$$

 $(2 \cdot 26)$

のように表される.

ここで、誘電率 σ の金属を考え、電磁界が角周波数 ω で時間的に正弦波振動しているとすると、式(2·26)中の tan δ は

$$\tan \delta = \frac{\sigma}{\omega \varepsilon} \tag{2.27}$$

で与えられる.

異方性媒質の場合,損失がなければ,誘電率テンソルや透磁率テンソルはエルミート行列 になり、これらのテンソルの要素は

$$\varepsilon_{ij} = \varepsilon_{ji}^{*}$$

$$\mu_{ij} = \mu_{ii}^{*}$$

$$(2.28)$$

$$(2.29)$$

の関係式を満たす.ここに
$$\varepsilon_{ji}^*$$
、 μ_{ji}^* はそれぞれ ε_{ji} 、 μ_{ji} の複素共役を表す.

2-2-4 不均質媒質

物質の電磁的性質が場所によらず一定であるとき、その物質を均質媒質という.これに対して、物質の電磁的性質が場所によって変わる物質を不均質媒質という.不均質媒質に対する誘電率 ϵ 、透磁率 μ 、誘電率テンソル ϵ の要素、透磁率テンソル μ の要素はいずれも場所の 関数として与えられる.

2-2-5 キラル媒質

通常の物質では、電束密度は電界のみに依存し、磁束密度は磁界のみに依存するが、電束 密度や磁束密度が電界と磁界の両方に依存する物質が存在する.こうした物質にも等方性の ものと異方性のものとがあり、それぞれ双等方性媒質、双異方性媒質という.

キラル媒質 5 は双等方性媒質の一種であり、その構成関係式は

$$\boldsymbol{D} = \boldsymbol{\varepsilon} \, \boldsymbol{E} - j \boldsymbol{x} \sqrt{\boldsymbol{\varepsilon}_0 \boldsymbol{\mu}_0} \boldsymbol{H} \tag{2.30}$$

$$\boldsymbol{B} = \boldsymbol{\mu} \boldsymbol{H} + j\boldsymbol{x} \sqrt{\varepsilon_0 \mu_0} \boldsymbol{E} \tag{2 \cdot 31}$$

で与えられる.ここに、xはキラル性を表すパラメータであり、無名数である.

2-2-6 メタマテリアル

自然界には存在しない性質を有する人工的な周期構造などの物質を広義のメタマテリア ル^のという.また、以下に述べる負屈折率媒質をメタマテリアルと呼ぶことが多い.通常の 物質では、損失がなければ、誘電率εや透磁率μは実数で、その値は正であり、したがって

$$n = \sqrt{\frac{\varepsilon}{\varepsilon_0}} \sqrt{\frac{\mu}{\mu_0}} = \sqrt{\frac{\varepsilon\mu}{\varepsilon_0\mu_0}} > 0 \tag{2.32}$$

で与えられる屈折率nも正となる. 金属や磁性体, プラズマでは, ある周波数において, ε , μ のいずれかが負となることはあるが, これらの値が同時に負になることはない. ところが, $\varepsilon \ge \mu$ の値が同時に負となる物質を人工的に作成することは可能であり, こうした物質をメタマテリアルという. メタマテリアルの屈折率は

$$n = \sqrt{\frac{\varepsilon}{\varepsilon_0}} \sqrt{\frac{\mu}{\mu_0}} = \sqrt{\frac{-|\varepsilon|}{\varepsilon_0}} \sqrt{\frac{-|\mu|}{\mu_0}} = \left(-j\sqrt{\frac{|\varepsilon|}{\varepsilon_0}}\right) \left(-j\sqrt{\frac{|\mu|}{\mu_0}}\right) = -\sqrt{\frac{|\varepsilon||\mu|}{\varepsilon_0\mu_0}}$$
(2 · 33)

のように負となる.このため、メタマテリアルを負屈折率媒質ということもある.

■4 群 - 2 編 - 2 章

2-3 波動方程式と平面波

(執筆者:澤谷邦男) [2010年3月受領]

2-3-1 波動方程式

媒質が均質,等方性で線形の場合を考える.また,時間に対して正弦状に変化する電磁界を想定して時間因子を e^{jac}とすると,式(2·1)~(2·4)で与えられるマクスウェルの方程式は

 $\nabla \times \mathbf{E} = -j \,\omega \mu \mathbf{H} \tag{2.34}$ $\nabla \times \mathbf{H} = i \omega \,\dot{\varepsilon} \, \mathbf{E} + \mathbf{J}_0 \tag{2.35}$

$$\nabla \cdot \mathbf{H} = 0 \tag{2.36}$$

$$\nabla \cdot \boldsymbol{E} = \frac{\rho_0}{\dot{s}} \tag{2 \cdot 37}$$

となる.ここで、 J_0 及び ρ_0 は、それぞれ外部から印加される印加電流密度と印加電荷密度である.また、 $\dot{\epsilon}$ は

$$\dot{\varepsilon} = \varepsilon - j\sigma/\omega \tag{2.38}$$

で定義される等価的な複素誘電率である.この複素誘電率を用いることにより,導電電流 σE と電荷保存の式で結ばれる誘導電荷密度 ρ_c を式(2·37)の右辺に含む必要がなくなるので,方 程式が簡略化される.

式(2·34)の両辺の回転を求め、式(2·35)を代入することにより、電界に対するベクトル波動 方程式

 $\nabla \times \nabla \times E - k^2 E = -j\omega\mu J_0$ (2・39) が得られる. 磁界に対しても同様に、式(2・35)の両辺の回転を求め、式(2・34)を代入すること により

$$\nabla \times \nabla \times H - k^2 H = \nabla \times J_0 \tag{2.40}$$

ここで, kは

$$k = \omega \sqrt{\dot{\varepsilon} \,\mu} = \omega \sqrt{\varepsilon \mu - j \mu \sigma / \omega} \tag{2.41}$$

で与えられる波数である.波数 k は一般に複素数であるが、無損失媒質中では実数となり

$$k = \omega \sqrt{\varepsilon \,\mu} = \frac{\omega}{\nu} = \frac{2\pi}{\lambda} \tag{2.42}$$

となる.ここで、vは電磁波の速度、 $\lambda = v/f(f: 周波数)$ は波長である.誘電率 ε や透磁率 μ が複素数で与えられる場合や、媒質が導電率 σ をもつ場合には、波数kも複素数となり

 $k = \beta - j\alpha$ (2・43) となる. ここで, α, β はそれぞれ減衰定数,位相定数と呼ばれており,このような媒質中

の電磁波は減衰しながら伝搬する.誘電率 ε 及び透磁率 μ が実数で与えられ、媒質が導電率 σ をもつ場合には減衰定数、位相定数は

$$\alpha = \omega \sqrt{\varepsilon \mu} \sqrt{\frac{1}{2} \left[\sqrt{1 + \left(\frac{\sigma}{\omega \varepsilon}\right)^2} - 1 \right]}$$

$$\beta = \omega \sqrt{\varepsilon \mu} \sqrt{\frac{1}{2} \left[\sqrt{1 + \left(\frac{\sigma}{\omega \varepsilon}\right)^2} + 1 \right]}$$
(2 · 44)

で与えられる ^{1), 2)}.

σ/ωε が1に比べて十分に小さい場合, すなわち損失性誘電体の場合には

$$\alpha \approx \frac{\sigma}{2} \sqrt{\frac{\mu}{\varepsilon}}$$

$$\beta \approx \omega \sqrt{\varepsilon \mu} \left[1 + \frac{1}{8} \left(\frac{\sigma}{\omega \varepsilon} \right)^2 \right]$$
(2 · 45)

となる.

一方,σωεが1に比べて十分に大きい場合,すなわち導体の場合には

$$\alpha \cong \beta \cong \sqrt{\frac{\omega\mu\sigma}{2}} \tag{2.46}$$

となる.

式(2·39)及び式(2·40)は波源, すなわちアンテナが存在する空間における波動方程式であり, 放射問題や散乱問題を扱う場合に必要となる.これに対して, 伝搬問題では, 波源が存在し ない空間を扱うので, 印加電流密度及び印加電荷密度を, $J_0 = 0, \rho_0 = 0$ と置いてよい.した がって,式(2·37)より $\nabla \cdot E = 0$ となるので, $\nabla \times \nabla \times E = \nabla \nabla \cdot E - \nabla^2 E = -\nabla^2 E, \nabla \times \nabla \times H = -\nabla^2 H$ から,式(2·39)及び(2·40)は

$$\nabla^2 \mathbf{E} + k^2 \mathbf{E} = 0 \tag{2.47}$$
$$\nabla^2 \mathbf{H} + k^2 \mathbf{H} = 0 \tag{2.48}$$

となり、同次ベクトルヘルムホルツ方程式となる.

2-3-2 平面波

伝搬方向に垂直な無限平面内で電磁界の振幅と位相が一定となる電磁波を平面波と呼ぶ. 実際には、波源から放射された電磁波は球面波となるが、十分離れた観測点では球面の半径 が無限大に近づくので、近似的に平面波とみなすことができる.

*z*方向に伝搬する平面波の電磁界は*x*, *y*方向に変化しないことから、 $\partial/\partial x \rightarrow 0$ 、 $\partial/\partial y \rightarrow 0$ となるので、式(2·47)の同次ベクトルヘルムホルツ方程式は

$$\frac{d^2}{dz^2}\boldsymbol{E} + k^2\boldsymbol{E} = 0 \tag{2.49}$$

となる. 電界が x 成分のみをもつ場合の解は

$$E = E_0 e^{j(\omega t - kz)} \hat{\mathbf{x}}$$

$$H = \frac{E_0}{Z_0} e^{j(\omega t - kz)} \hat{\mathbf{y}}$$

$$(2 \cdot 50)$$

となる.ここで、 E_0 は振幅を表す定数であり、 \hat{x} 、 \hat{y} はx方向及びy方向の単位ベクトルである.また

$$Z_0 = \sqrt{\frac{\mu}{\dot{\epsilon}}} \tag{2.51}$$

は平面波の電界と磁界の振幅の比を表し、媒質の固有インピーダンスまたは波動インピーダ ンスと呼ばれている. 媒質が真空の場合の固有インピーダンスは

$$Z_0 = \sqrt{\frac{\mu_0}{\varepsilon_0}} \cong 120\pi \cong 376.7 \ \Omega \tag{2.52}$$

で与えられる.

電磁波は電界と磁界に垂直に垂直な伝搬方向に電力を運ぶ.単位面積当たりの電力は

 $P = E \times H$ (2・53)

 のポインチングベクトル (Poynting Vector) で与えられる²⁾. また,時間に対して正弦波に変

 化する電磁界では、複素ポインチングベクトル $E \times H^*$ (*:複素共役)の実数部

$$\overline{\boldsymbol{P}} = \operatorname{Re}\left[\boldsymbol{E} \times \boldsymbol{H}^*\right] \tag{2.54}$$

が単位面積当たりの電力の時間平均を表す²⁾.したがって,損失がない場合には式(2·50)で与 えられる平面波の単位面積当たりの電力の時間平均は

$$\overline{\boldsymbol{P}} = \frac{|\boldsymbol{E}_0|^2}{Z_0} \,\hat{\boldsymbol{z}} \tag{2.55}$$

となる.

2-3-3 偏 波

平面波の電界,磁界及び伝搬方向は図2·2に示すようにお互いに垂直であり,電界及び磁界は特定の方向を向いている.これを偏波と呼び,電波工学では電界の方向で偏波を定義している.これに対して,光学の分野では磁界の方向で偏波を定義している³.図2·2の場合, 電界はx成分のみをもっており,このような場合を直線偏波と呼び,電界が大地に対して垂直である場合を垂直偏波,水平の場合を水平偏波と呼ぶ.



一般に直行する二つの直線偏波が同相の場合は、これらの和も直線偏波となる.また、位 相差がある場合には電界ベクトル及び磁界ベクトルは一般に時間、空間に対して伝搬軸の周 りをだ円状に回転するだ円偏波となる.特別な場合として、直行する二つの直線偏波の振幅 が等しく、位相差が±π/2のとき、伝搬軸の周りを円形に回転する円偏波となる.すなわち、 電界のx成分に比べてy成分の位相が±π/2 異なっているとき、電界は

$$E = \operatorname{Re} \left\{ E_0 \exp \left[j(\omega t - kz) \right] \left(\hat{\mathbf{x}} \pm j \, \hat{\mathbf{y}} \right) \right\}$$

= $E_0 \left[\cos(\omega t - kz) \, \hat{\mathbf{x}} \mp \sin(\omega t - kz) \, \hat{\mathbf{y}} \right]$ (2 · 56)

となる. 円偏波の定義は、観測点 z を固定し、伝搬方向に向かって電界を見たときに、時間 に対して電界が回る方向で定義される. y成分の位相が x成分に比べて $\pi/2$ 進んでいるとき、 図 $2 \cdot 3(a)$ に示すように電界は反時計方向(左方向)に回るので、これを左旋円偏波と呼ぶ. こ のとき、時間を固定して観測点を z 方向に移動すると、電界は時計方向(右方向)に回転する. 同様に、y成分の位相が x成分に比べて $\pi/2$ 遅れている場合は右旋円偏波となり、時間に対し て時間方向(右方向)に回転し、zに対して反時計回り(左回り)に回転する.



図2・3 円 偏 波

一般に、偏波は上述のようにだ円状に回転し、直線偏波や円偏波はその特別な場合と見る ことができる.図2・4に示すだ円偏波の電界の最大値と最小値の比、すなわち

$$r = \pm \frac{|E|_{\max}}{|E|_{\min}} = \pm \frac{b}{a}$$
(2 · 57)

は軸比と呼ばれており,円偏波では $r=\pm1$,直線偏波では $r=\pm\infty$ となる.一般的な偏波状態を表す方法としてポアンカレ球がある.

電子情報通信学会『知識の森』(http://www.ieice-hbkb.org/) 4 群-2 編-2 章



一般の偏波は二つの直線偏波の和として表すこともできるが、左旋偏波と右旋偏波の和として表すこともできる. これらの電界の強さを *E*_L, *E*_R と置いたとき、軸比は

$$r = \frac{|E_L| + |E_R|}{|E_L| - |E_R|}$$
(2.58)

で定義される. $|E_L| > |E_R|$ のときはr > 1となり, 左旋のだ円偏波に, また $|E_R| > |E_L|$ のときはr < 1となり, 右旋のだ円偏波となる.

2-3-4 誘電体境界における平面波の反射と屈折

 $k_1 \sin \theta_r = k_2 \sin \theta_t$

図 2・5 に示すように、誘電率、透磁率及び導電率がそれぞれ*ε*₁, μ, σ₁ と*ε*₂, μ₂, σ₂の媒質 I と 媒質 Ⅱ が接する平面境界に媒質 I から平面波が入射波 *θ* で入射すると、反射波及び透過波が 生じる. 図 2・5 において *xy* 平面を入射面と呼ぶ.境界面上で入射波、反射波及び透過波の電 界と磁界の接線成分が連続であることから、反射波及び透過波が求められる.まず *x* 方向の 波数が *x* に無関係であることから、スネルの法則

 $k_1 \sin \theta_i = k_1 \sin \theta_r = k_2 \sin \theta_t \tag{2.59}$

が成立し、これより入射角 θ_i 、反射波 θ_r 及び透過角 θ_i の間には

$$\theta_i = \theta_r \tag{2.60}$$

の関係が成立する.ここで、k1,k2はそれぞれの媒質中の平面波の波数であり

$$k_{1} = \omega \sqrt{\dot{\varepsilon}_{1} \mu_{1}} = \omega \sqrt{(\varepsilon_{1} - j\sigma_{1} / \omega)\mu_{1}}$$

$$k_{2} = \omega \sqrt{\dot{\varepsilon}_{2} \mu_{2}} = \omega \sqrt{(\varepsilon_{2} - j\sigma_{2} / \omega)\mu_{2}}$$
(2 • 61)

で与えられる.平面波の反射係数と透過係数は偏波のよって異なり,電界が入射面に平行の 場合と入射面に垂直な場合に分けて考える必要がある.



図2・5 誘電体境界における平面波の反射と透過

(1) 電界が入射面に平行の場合(TM入射)

図 2・5(a)に示すように、電界が入射面に平行の場合は、磁界の x 成分と y 成分が 0 である ことから TM 入射とも呼ばれている.境界面において境界条件を適用することにより、反射 係数 R₁及び透過係数 T₁は

$$R_{1} = \frac{H_{z}^{r}}{H_{z}^{i}}\Big|_{y=0} = \frac{Z_{1}\cos\theta_{i} - Z_{2}\cos\theta_{i}}{Z_{1}\cos\theta_{i} + Z_{2}\cos\theta_{i}} = \frac{\mu_{i}n^{2}\cos\theta_{i} - \mu_{2}\sqrt{n^{2} - \sin^{2}\theta_{i}}}{\mu_{i}n^{2}\cos\theta_{i} + \mu_{2}\sqrt{n^{2} - \sin^{2}\theta_{i}}}$$
(2 • 62)

$$T_{1} = \frac{Z_{2}H_{z}^{i}}{Z_{1}H_{z}^{i}}\Big|_{y=0} = \frac{2_{1}Z_{2}\cos\theta_{i}}{Z_{1}\cos\theta_{i} + Z_{2}\cos\theta_{i}} = \frac{2\mu_{2}n^{2}\cos\theta_{i}}{\mu_{i}n^{2}\cos\theta_{i} + \mu_{2}\sqrt{n^{2} - \sin^{2}\theta_{i}}}$$
(2 · 63)

で与えられる.ここで、Z1,Z2は媒質Ⅰ、Ⅱ中の平面上の固有インピーダンスであり

$$Z_{1} = \sqrt{\frac{\mu_{1}}{\dot{\varepsilon}_{1}}} = \sqrt{\frac{\mu_{1}}{\varepsilon_{1} - j\sigma_{1}/\omega}}$$

$$Z_{2} = \sqrt{\frac{\mu_{2}}{\dot{\varepsilon}_{2}}} = \sqrt{\frac{\mu_{2}}{\varepsilon_{2} - j\sigma_{2}/\omega}}$$
(2 · 64)

で与えられる.また、nは媒質Ⅰに対する媒質Ⅱの相対複素屈折率であり

$$n = \frac{k_2}{k_1} = \sqrt{\frac{\dot{\varepsilon}_2 \mu_2}{\dot{\varepsilon}_1 \mu_1}} = \sqrt{\frac{(\varepsilon_2 - j\sigma_2 / \omega)\mu_2}{(\varepsilon_1 - j\sigma_1 / \omega)\mu_1}} = \frac{\sin\theta_i}{\sin\theta_i}$$
(2 · 65)

で与えられる.

媒質 I 及びⅡに損失がなく,相対屈折率 n が実数で与えられる場合で,入射角θ,が

 $\tan \theta_{B} = n$ (2・66) を満たすとき反射係数 R_{1} は 0 となる. この角度はブルースター角あるいは偏光角と呼ばれて いる.

(2) 電界が入射面に垂直の場合(TE入射面に平行の場合)

図 2・5(b)で示すように,電界が入射面に垂直の場合は電界の x 成分と y 成分が 0 であることから TE 入射とも呼ばれている.この場合も電磁界の境界条件を適用することにより,反射係数 R₂,透過係数 T₂は

$$R_{2} = \frac{E_{z}'}{E_{z}'}\Big|_{y=0} = \frac{Z_{2}\cos\theta_{i} - Z_{1}\cos\theta_{i}}{Z_{2}\cos\theta_{i} + Z_{1}\cos\theta_{i}} = \frac{\mu_{2}\cos\theta_{i} - \mu_{1}\sqrt{n^{2} - \sin^{2}\theta_{i}}}{\mu_{2}\cos\theta_{i} + \mu_{1}\sqrt{n^{2} - \sin^{2}\theta_{i}}}$$
(2 • 67)

$$T_{2} = \frac{E_{z}^{\prime}}{E_{z}^{i}}\Big|_{y=0} = \frac{2Z_{2}\cos\theta_{i}}{Z_{2}\cos\theta_{i} + Z_{1}\cos\theta_{i}} = \frac{2\mu_{2}\cos\theta_{i}}{\mu_{2}\cos\theta_{i} + \mu_{1}\sqrt{n^{2} - \sin^{2}\theta_{i}}}$$
(2 • 68)

と求められる.

式(2·62), (2·67)の反射係数,及び式(2·63), (2·68)の透過係数はフレネルの反射係数及び透 過係数と呼ばれている.

電界が入射面に平行,垂直いずれの場合も相対屈折率nが実数でn < 1の場合は、入射角が sin $\theta_i \ge n$ を満たす範囲で $|R_1| = |R_2| = 1$ となり、全反射となる.全反射が生じる最小の入射角は

 $\sin \theta_i = n \tag{2.69}$

を満たしており、この入射角を臨界角と呼ぶ.

図 2・6 に媒質 I が真空で媒質 II が湿土の場合 ($\varepsilon_1 = \varepsilon_0, \mu_1 = \mu_2 = \mu_0, \sigma_1 = 0, \varepsilon_2 = 10\varepsilon_0, \sigma_2 = 10^{-2}$ S/m)の反射係数の絶対値と位相角を示す⁷⁾. 電界が入射面に平行の場合にはブルースター角付近で反射係数 R_1 の絶対値が最小になっている.また,いずれの入射角において $\mathfrak{b}[R_1] < [R_2]$ となっている.



図2・6 フレネルの反射係数(湿土)

■4群-2編-2章

2-4 電磁波の放射

(執筆者:澤谷邦男) [2010年3月受領]

2-4-1 電流による放射

波源の存在しない空間では、波動方程式は式(2・47)、(2・48)で与えられるように同次ベクト ルヘルムホルツ方程式となるが、波源から放射を扱う場合には式(2・39)や(2・40)の非同次ベク トルヘルムホルツ波動方程式を解く必要がある.しかしながら、これらの方程式を直接解く ことは困難であり、通常はまずベクトルポテンシャルあるいはヘルツベクトルを求め、次に これらを微分することにより電磁界を求める.

複素誘電率と透磁率 $\dot{\epsilon}$, μ の空間に電流源だけが存在する場合のマクスウゼルの方程式は式(2·34)~(2·37)で与えられる.ここで、 $\nabla \cdot B = 0$ であることから

$$\boldsymbol{B} = \nabla \times \boldsymbol{A} \left(\boldsymbol{H} = \frac{1}{\mu} \nabla \times \boldsymbol{A} \right) \tag{2.70}$$

で定義されるベクトルポテンシャル A を導入する. これを式(2·34)に代入すると, $\nabla \times (E + jaA) = 0$ となることから

$$\boldsymbol{E} + j\boldsymbol{\omega} \boldsymbol{A} = -\boldsymbol{\nabla} \boldsymbol{\phi} \tag{2 \cdot 71}$$

で定義されるスカラポテンシャル¢ を導入する. これを式(2・35)に代入し, ローレンツの条 件

$$\nabla \cdot \mathbf{A} + j\omega_{\dot{\mathcal{E}}}\,\mu\,\phi = 0 \tag{2.72}$$

を用いることにより、ベクトルポテンシャルに対してヘルムホルツ型の非同次波動方程式

 $\nabla^2 \mathbf{A} + k^2 \mathbf{A} = -\mu \mathbf{J}_0 \tag{2.73}$

が得られる.また,式(2·37)よりスカラポテンシャルに関するヘルムホルツ型の非同次波動 方程式

$$\nabla^2 \phi + k^2 \phi = -\frac{\rho_0}{\dot{\varepsilon}} \tag{2.74}$$

が得られる.これらの方程式を解くことにより、ベクトルポテンシャルとスカラポテンシャ ルが得られれば、式(2・70)と式(2・71)を用いることにより、電磁界を求められることができる が、実際にはローレンツの条件によってベクトルポテンシャルとスカラポテンシャルの関係 が与えられているので、ベクトルポテンシャルだけを求めることにより、電磁界は

$$\boldsymbol{E} = -j\omega\boldsymbol{A} - \nabla\phi = -j\omega\left(\boldsymbol{A} + \frac{1}{k^2}\nabla\nabla\cdot\boldsymbol{A}\right)$$
$$\boldsymbol{H} = \frac{1}{\mu}\nabla\times\boldsymbol{A}$$
(2 · 75)

より求められる.また,散乱体が存在しない自由空間では式(2·73)の波動方程式の解は,自 由空間のスカラグリーン関数

$$G(\mathbf{r}, \mathbf{r}') = \frac{1}{4\pi} \cdot \frac{e^{-jk|\mathbf{r}-\mathbf{r}'|}}{|\mathbf{r}-\mathbf{r}'|} = \frac{1}{4\pi} \phi(\mathbf{r}-\mathbf{r}'),$$

$$\phi(\mathbf{r}-\mathbf{r}') = \frac{e^{-jk|\mathbf{r}-\mathbf{r}'|}}{|\mathbf{r}-\mathbf{r}'|}$$
(2 · 76)

を用いて

$$A(\mathbf{r}) = \frac{\mu}{4\pi} \int_{V} \frac{e^{-jk|\mathbf{r}-\mathbf{r}'|} J_0(\mathbf{r}')}{|\mathbf{r}-\mathbf{r}'|} dV'$$
(2 • 77)

により求められる.ここで、r及びr'は図2·7に示すように観測点及び波源の座標であり、

 $\int_{V} dV'$ は波源を含むすべての空間にわたる波源座標に関する体積積分を表す.これにより, 電流源 J_0 の分布が分かっていれば,ベクトルポテンシャル A が式(2・77)より求められ,電磁 界は式(2・75)により与えられる.



図2•7 波源と観測点

なお,式(2・75)の偏微分において, $\nabla \phi(\mathbf{r}-\mathbf{r'}) = -\nabla' \phi(\mathbf{r}-\mathbf{r'})$ などの性質を利用してベクトル演算を行うと,電磁界は

$$E(\mathbf{r}) = \frac{1}{4\pi} \int_{V} \left\{ -j\omega\mu J_{0}(\mathbf{r}')\phi(\mathbf{r}-\mathbf{r}') + \frac{\rho_{0}(\mathbf{r}')}{\dot{\varepsilon}} \nabla'\phi(\mathbf{r}-\mathbf{r}') \right\} dV'$$

$$H(\mathbf{r}) = \frac{1}{4\pi} \int_{V} J_{0}(\mathbf{r}')\nabla'\phi(\mathbf{r}-\mathbf{r}') dV'$$
(2.78)

と表すこともできる.ここで、 ρ_0 は印加電荷密度である.

2-4-2 電気ダイポールによる放射

図 2・8 に示すように,*l*を隔てて正弦状に振動する±*Q*の二つの電荷を電気双極子あるいは 電気ダイポールと呼び,電気ダイポールモーメントは

$$\boldsymbol{p} = Q\,l\,\hat{\boldsymbol{z}} = \frac{I\,l}{j\omega}\hat{\boldsymbol{z}} \tag{2.79}$$

で与えられる.また、この電気ダイポールは電流密度が

$$J_{0}(\mathbf{r}') = j\omega p \delta(\mathbf{r}') = II(\mathbf{r}')\hat{z} \qquad (II = j\omega QI) \qquad (2 \cdot 80)$$
で与えられる電流源と等価であり、素電流とも呼ばれている、ここで、 $\delta(\mathbf{r}') = \delta(\mathbf{x}') \delta(\mathbf{y}') \delta(\mathbf{z}')$

は三次元のデルタ関数である.



図2・8 電気ダイポール

式(2・80)の電流密度を式(2・77)に代入することにより、ベクトルポテンシャルは

$$A(\mathbf{r}) = \frac{\mu I l}{4\pi} \cdot \frac{e^{-jkr}}{r} \hat{z}$$
(2 · 81)

となり、また電磁界は式(2.75)により

$$E_{r} = \frac{II e^{-jkr}}{j2\pi\omega\varepsilon} \left(\frac{1}{r^{3}} + \frac{jk}{r^{2}}\right) \cos\theta$$

$$E_{\theta} = \frac{II e^{-jkr}}{j4\pi\omega\varepsilon} \left(\frac{1}{r^{3}} + \frac{jk}{r^{2}} - \frac{k^{2}}{r}\right) \sin\theta$$

$$H_{\phi} = \frac{II e^{-jkr}}{4\pi} \left(\frac{1}{r^{2}} + \frac{jk}{r}\right) \sin\theta$$

$$E_{\phi} = H_{r} = H_{\theta} = 0$$

$$(2 \cdot 82)$$

となる.ここで、 r^{-3} に比例する項は静電界における電気ダイポールから生じる電界に e^{-ikr} をかけたものに等しく、準静電界成分と呼ばれている.また、 r^{-2} に比例する項は誘導界と呼ばれており、特に磁界はビオ・バザールの法則を使って求めた定常電流からの磁界に e^{-ikr} をかけたものに等しい. r^{-3} 、 r^{-2} に比例する項は近傍界あるいは誘導界と呼ばれている. r^{-1} に比例する項は十分遠方まで到達する球面波を表しており、遠方電磁界あるいは放射電磁界と呼ばれている. E_0 に着目すると、これらの三つの項はkr = 1でその絶対値が等しくなり、kr < 1では準静電界が、またkr > 1では放射界がそれぞれ優勢となる.

2-4-3 磁流源による放射

次に,磁流源だけが存在する場合を考える.この場合,マクスウェルの方程式は

$$\nabla \times \boldsymbol{E} = -j\omega\mu \boldsymbol{H} + \boldsymbol{J}_{0m} \tag{2.83}$$

$$\nabla \times \boldsymbol{H} = j\omega \dot{\boldsymbol{\varepsilon}} \boldsymbol{E} \tag{2.84}$$

$$\nabla \cdot \boldsymbol{H} = \frac{\rho_{0m}}{\mu} \tag{2.85}$$

$$\nabla \cdot \boldsymbol{E} = 0 \tag{2 \cdot 86}$$

となる. $\nabla \cdot E = 0$ であることから, 磁気型ベクトルポテンシャルを

$$\boldsymbol{D} = -\nabla \times \boldsymbol{A}_{m} \quad \left(\boldsymbol{E} = -\frac{1}{\varepsilon} \nabla \times \boldsymbol{A}_{m} \right)$$
(2 · 87)

で定義する. 電気型ベクトルポテンシャルの導入の手順により波動方程式は

$$\nabla^2 \boldsymbol{A}_m + k^2 \boldsymbol{A}_m = -\dot{\boldsymbol{\varepsilon}} \boldsymbol{J}_{0m} \tag{2 \cdot 88}$$

が得られ, 電磁界は

$$\boldsymbol{E} = -\frac{1}{\varepsilon} \nabla \times \boldsymbol{A}_{m} \tag{2 \cdot 89}$$

$$\boldsymbol{H} = -j\boldsymbol{\omega} \left(\boldsymbol{A}_m + \frac{1}{k^2} \nabla \nabla \cdot \boldsymbol{A}_m \right)$$
(2 • 90)

により求められる.また,自由空間では

$$\boldsymbol{A}_{m}(\boldsymbol{r}) = \frac{\dot{\varepsilon}}{4\pi} \int_{V} \frac{e^{-j\boldsymbol{k}|\boldsymbol{r}-\boldsymbol{r}'|} \boldsymbol{J}_{0m}(\boldsymbol{r}')}{|\boldsymbol{r}-\boldsymbol{r}'|} dV'$$
(2 • 91)

により磁気型ベクトルポテンシャルが求められる.

2-4-4 磁気ダイポールによる放射

図 2・9 のように、波長に比べて十分に小さい微小電流ループは、磁気双極子モーメントが
$$p_m = IS \hat{z}$$
 (2・92)

で与えられる磁気双極子あるいは磁気ダイポールと等価である.ここで,*I*はループ電流,*S* はループの面積である.この磁気ダイポールの磁流密度は

$$\boldsymbol{J}_{0m}(\boldsymbol{r}') = j\omega\mu IS\delta(\boldsymbol{r}')\hat{\boldsymbol{z}} = j\omega\mu \,\boldsymbol{p}_m\delta(\boldsymbol{r}') \tag{2.93}$$

で与えられ、これを式(2・91)に代入することにより、磁気型ベクトルポテンシャルは

$$A_m(\mathbf{r}) = \frac{j\omega\mu\epsilon IS}{4\pi} \cdot \frac{e^{-jkr}}{r} \hat{z}$$
(2 • 94)

となり, また電磁界は

$$E_{\phi} = -\frac{j\omega\mu IS e^{-jkr}}{4\pi} \left(\frac{1}{r^2} + \frac{jk}{r}\right) \sin\theta$$

$$H_r = \frac{IS e^{-jkr}}{2\pi} \left(\frac{1}{r^3} + \frac{jk}{r^2}\right) \cos\theta$$

$$H_{\theta} = \frac{IS e^{-jkr}}{4\pi} \left(\frac{1}{r^3} + \frac{jk}{r^2} - \frac{k^2}{r}\right) \sin\theta$$

$$E_r = E_{\theta} = H_r = 0$$
(2.95)

となる. 電磁界の各成分の表示式を式(2・82)の電気ダイポールの場合と比較すると, 電気ダ イポールから生じる電界と磁界の役割が入れ替わっていることが分かる.



図 2・9 微小電流ループ

2-4-5 電流源と磁流源による放射

電流源と磁流源が混在する場合には、それから生じる電磁界の和、すなわち

$$\boldsymbol{E} = -j\omega \left(\boldsymbol{A} + \frac{1}{k^2} \nabla \nabla \cdot \boldsymbol{A} \right) - \frac{1}{\dot{\varepsilon}} \nabla \times \boldsymbol{A}_m$$

$$\boldsymbol{H} = \frac{1}{\mu} \nabla \times \boldsymbol{A} - j\omega \left(\boldsymbol{A}_m + \frac{1}{k^2} \nabla \nabla \times \boldsymbol{A}_m \right)$$
(2 • 96)

となる. なお, 式(2·78)の導出と同様に, 式(2·96)は

$$\boldsymbol{E}(\boldsymbol{r}) = \frac{1}{4\pi} \int_{V} \left\{ -j\omega\mu \boldsymbol{J}_{0}(\boldsymbol{r}')\phi(\boldsymbol{r}-\boldsymbol{r}') - \boldsymbol{J}_{0m}(\boldsymbol{r}')\times\nabla'\phi(\boldsymbol{r}-\boldsymbol{r}') + \frac{\rho_{0}(\boldsymbol{r}')}{\dot{\varepsilon}}\nabla'\phi(\boldsymbol{r}-\boldsymbol{r}') \right\} dV'$$
$$\boldsymbol{H}(\boldsymbol{r}) = \frac{1}{4\pi} \int_{V} \left\{ -j\omega\dot{\varepsilon} \boldsymbol{J}_{0m}(\boldsymbol{r}')\phi(\boldsymbol{r}-\boldsymbol{r}') + \boldsymbol{J}_{0}(\boldsymbol{r}')\times\nabla'\phi(\boldsymbol{r}-\boldsymbol{r}') + \frac{\rho_{0m}(\boldsymbol{r}')}{\mu}\nabla'\phi(\boldsymbol{r}-\boldsymbol{r}') \right\} dV'$$
$$(2 \cdot 97)$$

と表すことができる.

ベクトルポテンシャル A, A_mの代わりにヘルツベクトル II, II_mを用いる場合もある. 電気型ベクトルポテンシャル A と電気型ヘルツベクトル II, 及び磁気型ベクトルポテンシャル A_m と磁気型ヘルツベクトル II_mの間にはそれぞれ

$$\begin{aligned} \mathbf{A} &= j\omega\dot{\varepsilon}\mu\,\boldsymbol{\Pi} \\ \mathbf{A} &= j\omega\dot{\varepsilon}\mu\,\boldsymbol{\Pi} \end{aligned} \tag{2.98}$$

の関係があるので、ヘルツベクトルを用いた場合の電磁界は

$$\boldsymbol{E} = \nabla \nabla \cdot \boldsymbol{\Pi} + k^2 \boldsymbol{\Pi} - j \omega \mu \nabla \times \boldsymbol{\Pi}_m$$

$$\boldsymbol{H} = j \omega \boldsymbol{\varepsilon} \nabla \times \boldsymbol{\Pi} \times \nabla \nabla \cdot \boldsymbol{\Pi}_m + k^2 \boldsymbol{\Pi}_m$$
(2 • 99)

で与えられる.また、ヘルツベクトルが満たす波動方程式は

$$\nabla^{2}\boldsymbol{\Pi} + k^{2}\boldsymbol{\Pi} = -\frac{\boldsymbol{J}_{0}}{j\boldsymbol{\omega}\boldsymbol{\varepsilon}}$$

$$\nabla^{2}\boldsymbol{\Pi}_{m} + k^{2}\boldsymbol{\Pi}_{m} = -\frac{\boldsymbol{J}_{0m}}{j\boldsymbol{\omega}\boldsymbol{\mu}}$$

$$(2 \cdot 100)$$

であり, 自由空間では

$$\boldsymbol{\Pi}(\boldsymbol{r}) = \frac{1}{4\pi j\omega\dot{\varepsilon}} \int_{V} \frac{e^{-j\dot{k}|\boldsymbol{r}-\boldsymbol{r}'|} \boldsymbol{J}_{0}(\boldsymbol{r}')}{|\boldsymbol{r}-\boldsymbol{r}'|} dV'$$

$$\boldsymbol{\Pi}_{m}(\boldsymbol{r}) = \frac{1}{4\pi j\omega\mu} \int_{V} \frac{e^{-j\dot{k}|\boldsymbol{r}-\boldsymbol{r}'|} \boldsymbol{J}_{m0}(\boldsymbol{r}')}{|\boldsymbol{r}-\boldsymbol{r}'|} dV'$$
(2 · 101)

で与えられる.

2-4-6 遠方界

アンテナから十分遠方,すなわち図 2·7 において,アンテナの最大寸法を *L*,波長を λ としたとき,r》*L*,r》 λ が満足されれば,式(2·77),(2·91)において

$$\frac{1}{|\boldsymbol{r}-\boldsymbol{r}'|} \sim \frac{1}{r} \\ \exp(-jk|\boldsymbol{r}-\boldsymbol{r}'|) \sim \exp[-jk(r-x'\sin\theta\cos\phi - y'\sin\theta\sin\phi - z'\cos\theta)] \end{cases}$$
(2 · 102)

と近似できることから、電気型ベクトルポテンシャル A と磁気型ベクトルポテンシャル A_m は

となる.また、これらのベクトルポテンシャルを用いて、遠方電磁界は

$$E \sim j\omega \left\{ \hat{\boldsymbol{r}} \times \hat{\boldsymbol{r}} \times \boldsymbol{A} + \sqrt{\frac{\mu}{\hat{\varepsilon}}} \hat{\boldsymbol{r}} \times \boldsymbol{A}_{m} \right\} = -j\omega \left\{ \boldsymbol{A}_{\theta} \hat{\boldsymbol{\theta}} + \boldsymbol{A}_{\phi} \hat{\boldsymbol{\varphi}} + \sqrt{\frac{\mu}{\hat{\varepsilon}}} (\boldsymbol{A}_{m\phi} \hat{\boldsymbol{\theta}} - \boldsymbol{A}_{m\theta} \hat{\boldsymbol{\varphi}}) \right\}$$

$$H \sim -j\omega \left\{ \sqrt{\frac{\hat{\varepsilon}}{\mu}} \hat{\boldsymbol{r}} \times \boldsymbol{A} - \hat{\boldsymbol{r}} \times \hat{\boldsymbol{r}} \times \boldsymbol{A}_{m} \right\} = j\omega \left\{ \sqrt{\frac{\hat{\varepsilon}}{\mu}} (\boldsymbol{A}_{\phi} \hat{\boldsymbol{\theta}} - \boldsymbol{A}_{\theta} \hat{\boldsymbol{\varphi}}) - \boldsymbol{A}_{m\theta} \hat{\boldsymbol{\theta}} - \boldsymbol{A}_{m\phi} \hat{\boldsymbol{\varphi}} \right\}$$

$$(2 \cdot 104)$$

で与えられる.

■4群-2編-2章

2-5 等価定理

(執筆者:澤谷邦男) [2010年3月受領]

2-5-1 ラブの等価定理

図 2·10(a)に示すように、波源や散乱体がある場合に、これらからの放射界と散乱界を直接 求めてもよいが、その代わりに閉じた面 S 上の電磁界から放射界を求めることもできる.す なわち、波源や散乱体を囲む閉じた面 S 上の電磁界 E_s, H_sをなんらかの方法で求めることが できる場合は、これらを等価的な面電流と面磁流

$$J_{s} = \hat{n} \times H_{s}$$

$$M_{s} = E_{s} \times \hat{n}$$
(2.105)

で置き換え,これらが閉じた面S上に分布するものとしてSの外側の電磁界を求めることができる.ここで, *î*は面Sから外向きの法線ベクトルである.このようにして電磁界を求める方法はラブの等価定理と呼ばれている⁹.



2-5-2 シェルクノフの等価定理

ラブの等価定理では、閉じた面S上の等価面電流 J_s と等価面磁流 M_s の両方が必要である. これに対してシェルクノフの等価定理は J_s か M_s のどちらかを用いる方法である. 図 2·10(a) に示す問題を直接解く代わりに、図 2·11(a)に示すように面S上に等価面磁流 M_s を置き、面 Sを電気的完全誘導(電気壁)で置き換えて放射界を求めることができる. また、図 2·11(b) に示すように面S上に等価面電流 J_s を置き、面Sを磁気的完全導体(磁気壁)で置き換えて 放射界を求めることもできる⁹.

図 2·10(a)の問題をラブの等価定理及びシェルクノフの等価定理を用いて解く場合,等価面 電流 J_sと等価面磁流 M_sの両方を用いる方法と,等価面電流 J_sだけを用いる方法,及び等価 面磁流 M_sだけを用いる方法の3種類があることになる.もし,等価面電流 J_sと等価面磁流 M_sが厳密に求められれば,これらの解はすべて等しくなる.しかしながら,実際には等価面 電流 J_sと等価面磁流 M_sは近似的に求められる場合が多く,三つの解は一致しない場合もあ る[®].



図2・11 シェルクノフの等価定理

■4 群 - 2 編 - 2 章

2-6 開口面による放射

(執筆者:澤谷邦男) [2010年3月受領]

図 2・12 に示すホーンアンテナや,反射鏡アンテナ,レンズアンテナなどのアンテナは開口 から電磁波を放射しているものと考えることができることから開口面アンテナからの放射を 求める際に前述の等価定理が適用される場合が多い⁸⁾.まず,図2・13 に示すように,閉じた 面として開口面 A を含む S_1 と半球面 S_2 を考え,半球面 S_2 の半径を無限大に近づけると, S_2 上の等価電磁流からの放射は消失するので, S_1 上の等価電磁流からの放射だけを考えればよ い.更に S_2 上での開口面 A 以外では電磁界は存在しないものと近似すると,ラブの等価定理 を適用することにより,このアンテナからの放射界は開口面 A 上の等価電磁流 $J_s = \hat{n} \times H_s$ 及び $M_s = E_s \times \hat{n}$ からの放射界として求めることができる.このときの電気型及び磁気型ベク トルポテンシャルは

$$A(\mathbf{r}) = \frac{\mu}{4\pi} \int_{A} \frac{e^{-jk|\mathbf{r}-\mathbf{r}'|}}{|\mathbf{r}-\mathbf{r}'|} [\hat{\mathbf{n}} \times \mathbf{H}(\mathbf{r}')] dS'$$

$$A_{m}(\mathbf{r}) = \frac{\dot{\varepsilon}}{4\pi} \int_{A} \frac{e^{-jk|\mathbf{r}-\mathbf{r}'|}}{|\mathbf{r}-\mathbf{r}'|} [\mathbf{E}(\mathbf{r}') \times \hat{\mathbf{n}}] dS'$$
(2 · 106)

となる.ここで、 $\int_A dS'$ は開口面 A 上での波源の座標に関する面積分を表す.また、電磁界は式(2·96)または遠方界の場合は式(2·104)より求められる.







図2・14 開口面アンテナへのシェルクノフの等価定理の適用

ー方、シェルクノフの等価定理を用いることにより、開口面A上の等価面電流 $J_s = \hat{n} \times H_s$ または等価面磁流 $M_s = E_s \times \hat{n}$ の一方を用いれば放射界を求めることができる. 等価面磁流 M_s だけを用いる方法を図 2·14 に示す. まず開口面上の電界から等価面磁流 M_s 求め、図(b) に示すように面 S_1 を完全導体(電気壁)で置き換える. S_1 の右側の電磁界に着目すると、 S_1 が平面の場合には等価面磁流の影像磁流を考えて、図(c)のように等価面磁流を $M_s = 2E_s \times \hat{n}$ として平面の完全導体を取り除くことができる. このときのベクトルポテンシャルは

$$A(\mathbf{r}) = 0$$

$$A_{m}(\mathbf{r}) = \frac{2\dot{\varepsilon}}{4\pi} \int_{A} \frac{e^{-jk|\mathbf{r}-\mathbf{r}'|}}{|\mathbf{r}-\mathbf{r}'|} [E(\mathbf{r}') \times \hat{\mathbf{n}}] dS'$$
(2 · 107)

となる.このようにして、等価面磁流だけを用いることにより、開口面からの放射を求める ことができる.また、等価面電流だけを用いる場合のベクトルポテンシャルは

$$A(\mathbf{r}) = \frac{2\mu}{4\pi} \int_{A} \frac{e^{-jk|\mathbf{r}-\mathbf{r}'|}}{|\mathbf{r}-\mathbf{r}'|} [\hat{\mathbf{n}} \times E(\mathbf{r}')] dS'$$

$$A_{m}(\mathbf{r}) = 0$$
⁸⁾
(2 • 108)

■4群-2編-2章

2-7 電磁界の双対性とバビネの原理

(執筆者:澤谷邦男) [2010年3月受領]

2-7-1 電磁界の双対性

マクスウェルの方程式では電界と磁界の間に対称性がある.これを利用することにより, ある問題に対する電磁界を求めることにより,これと双対な電磁界を求めることができる. 図 2・15(a)に示す問題における電磁界を E_1, H_1 とし,同図(b)に示すように電磁流源 J_0, J_{0m} 及び 電気的完全導体,磁気的完全導体をそれぞれ磁流源 J_{0m} 、電流源 J_0 及び磁気的完全導体,電 気的完全導体に置き換えたときの電磁界を E_2, H_2 とすると,これらの間には

$$\boldsymbol{E}_1 = \boldsymbol{Z}_0^2 \boldsymbol{H}_2$$

$$\boldsymbol{H}_1 = -\boldsymbol{E}_2$$
(2 · 109)

の関係が成立する.ここで,Z₀は式(2·51)で与えられる媒質の固有インピーダンスである. 式(2·109)の関係は電磁界の双対性と呼ばれている.



図 2 · 15 電磁界の双対性

2-7-2 バビネの原理

図 2・16(a)に示すように、xy 平面に平面導体 S があり、平面に対して対称な電流源 N, N' が ある場合の電磁界 E_1 , H_1 とする.次に図(b)のように xy 平面で S に相当する部分が開口とな っており、それ以外の平面 \overline{S} に完全導体があり、かつ逆対称な磁流源 N, -N' が置かれた場 合の電磁界を E_2 , H_2 とする.図(a)の場合は対称電流源であるために、平面 \overline{S} 上で磁界の接線 成分が 0 であることから, S 以外の xy 平面 \overline{S} は磁気的完全導体とみなすことができる.また、 図(b)では逆対称な磁流源であるので、S を磁気的完全導体とみなすことができる.電磁界の 双対性を利用すると、二つの電磁界の間には

$$\boldsymbol{E}_{1} = \pm \boldsymbol{Z}_{0}^{2} \boldsymbol{H}_{2}, \qquad \boldsymbol{H}_{1} = \mp \boldsymbol{E}_{2}, \qquad \boldsymbol{z} \ge 0 \tag{2.110}$$

の関係が成立する.これをバビネの原理と呼ぶ 7,9 .また, $S \ge \overline{S}$ を重ねると完全な1枚の無

限平面となるので、このような関係にある面をお互いに補対であるという.



図 2 • 17 非对称電流源

バビネの定理を用いることにより,図2・16に示すような対称電流源あるいは逆対称磁流源 だけでなく,図2・17(a)に示すような非対称な波源が存在する場合についても扱うことができ る. すなわち,図(a)の電流源の問題は z軸に対して逆対称な電流源と対称な電流源の和と考 えることができる.逆対称電流源の場合には $S \ge \overline{s}$ はともに完全導体平面で置き換えること ができ,影像法を用いることにより厳密な電磁界を求めることができる.したがって,図(c) の対称電流源の問題を解くことができれば図(a)の電磁界を求めることが可能である.同様に, 非対称な磁流源が存在する場合は,z軸に対して対称な磁流源と逆対称な磁流源の和と考え ることもでき,対称磁流源の場合には $S \ge \overline{s}$ はともに電気的完全導体で置き換えることがで きる.したがって,図 2·16(a)または(b)の一方の電磁界を求めることができれば,非対称な 電磁流源の場合の電磁界を求めることが可能である⁹.

■4 群 - 2 編 - 2 章

2-8 アンテナの界領域

(執筆者:前田忠彦) [2010年3月受領]

アンテナ周囲の電磁界分布の性質はアンテナの大きさと観測距離によって異なる.この原 因を大きく分けると、アンテナが例え点波源であっても発生するものと、アンテナが広がり をもっために発生するものの2種類の要因からなる.波長に比べて十分近い領域では準静電 界や誘導電磁界が主要な成分であり、これらは放射に寄与しないリアクティブな成分である. 点波源の極近傍では電磁界は距離の3乗に比例して変化するが、1波長程度の距離では放射 界が優勢となる.一方,波源が広がりをもつ場合、空間的に分布した波源からの寄与は、観 測点においての波源分布のそれぞれの寄与の複素的な重ね合わせとして観測される.このた め、フレネル領域と呼ばれる距離によってアンテナの放射パターンが変化する領域が存在す る.アンテナから十分離れた領域では放射電磁界は球面波となり、距離によるパターンの変 化はなくなる.方形均一波源分布の近傍領域、フレネル領域、遠方領域での電界分布を図2・ 18に示す.アンテナからの距離の増加にともなって界領域の種類が徐々に変化するため領域 間の明確な境界は存在しない.



図2・18 方形均一波源分布の近傍領域、フレネル領域、遠方領域での電界分布

2-8-1 近傍界

図 2・19 の最大寸法 D である波長に比べて大きな開口面波源を考え,波源位置 x からの観 測点までの距離 R を原点からの観測点までの距離 r と波源位置 x'によって余弦定理を用いて 表すと

$$R = [r^{2} + \{-2r\cos\theta x' + (x')^{2}\}]^{1/2}$$
(2.

となる.これを二項定理で展開すると次式を得る¹⁰⁾.

111)

$$R = r - x'\cos\theta + \frac{(x')^2\sin^2\theta}{2r} + \frac{(x')^3\sin^2\theta\cos\theta}{2r^2} + \dots$$
(2 • 112)

ここで、近傍界とフレネル領域の境界を定める基準を考える. r が大きい場合に第 3 項目 以降の寄与は小さくなる.これらの高次項の大きさに基準を設ける. 波源位置の最大値は D/2 であるため、第 4 項目の値の最大値が $\lambda/16$ となる条件を採用すると、近傍界とフレネル領域 の境界の距離は $\sqrt{\frac{2D^3}{3\sqrt{3\lambda}}} = 0.62 \sqrt{\frac{D^3}{\lambda}}$ となる.



図 2 · 19 長さ D の線状波源と観測点の距離

2-8-2 フレネル領域

波長に比べて大きな開口面波源の近傍界と遠方界の間にはフレネル領域^{1),11}と呼ばれる 偏移領域が存在し、アンテナの放射パターンが距離により変化する.この理由は、①開口の 中心と開口の端部の距離差に相当する位相差が生じ、同位相では受信されないこと、②伝搬 距離の違いから振幅分布が開口上で均一にはならないことの2点があげられる.フレネル領 域で指向性を測定すると、主ビームと第一サイドローブの間の落込みが少なくない、いわゆ るショルダーが観測される.

ここで、開口の中心線上の観測点と開口の端部から観測点までの距離差は

$$\Delta R = \frac{D^2}{8R} \tag{2.113}$$

であるので、アンテナからの距離 R を大きくすることにより、上記の振幅と位相に関わる誤 差は低減していく.

なお,アンテナの計算では式(2・112)の第1項と第3項に対応して,振幅と位相について次 に示すフレネル近似がよく用いられている.

$$\frac{e^{-jkR}}{R} \simeq \frac{1}{r} e^{-jk\left(r + \frac{x^2}{2r}\right)}$$
(2 · 114)

2-8-3 遠方領域

大きさDの広がりをもった開口からの放射を考える場合に、フレネル領域と遠方領域の境 界もアンテナの中心とアンテナの縁との距離差が λ /16 となる距離で定義される¹⁾. この距離 R_p は式(2·112)第 3 項目の値 λ /16 となる条件に相当し

$$R_p = \frac{2D^2}{\lambda} \tag{2.115}$$

となる. 放射パターンが距離により変化しないことが遠方界の条件の一つであり, *R*_pは比較 的利得の高いアンテナの測定に必要な測定距離を決めるための条件の一つに相当する. 被測 定アンテナのサイドローブが-30 dB 程度以下の場合には十分な距離とはならないことに注 意を要する^{12,13}.

図 2・20 に示すようにフレネル領域の範囲はアンテナの大きさに依存しており,小形のアン テナほど小さいことが分かる.実際アンテナの最大寸法が波長程度以下の場合には,複雑な 位相の変化による干渉は起こらず,フレネル領域は存在しないと考えてよい.この場合,静 電界,誘導界及び放射界の寄与が同一となる距離 λ/2πの点を近傍界と放射界の境界と考え ることができる.



図 2・20 アンテナの界領域分布

■4群-2編-2章

2-9 アンテナの基本的な定数

(執筆者:前田忠彦) [2010年3月受領]

2-9-1 放射電力と放射抵抗

(1) 放射電力

アンテナは給電点から入力された電力を空間に放射する.ここで、図 2・21 に示すように、 このアンテナを中心とし、これを取り囲む半径が波長に比べて十分大きい仮想的な球面を考 える.この球面上にはアンテナの放射指向性に対応して電界 $E(r, \theta, \phi)$ が分布することにな る.ここでは、中心から外部に向かって伝搬する波だけを考えているので、球座標系におい てこの球面上での電力密度 $|E(r, \theta, \phi)|^2/Z_0$ を全立体角にわたって面積分すると、アンテナから 外部に向かって放射される全電力を求めることができる.この値は放射電力と呼ばれる.



(2) 放射抵抗

アンテナの給電点に高周波信号源を接続すると高周波電流 J₀が流れる.この高周波電流と 印加した高周波電圧から求められる複素電力に実数部分はアンテナのインピーダンス整合が 不完全な場合には、印加した電力(入射電力)は一部反射し、反射損が発生する.実際にア ンテナに入り込んだ電力(入力電力)はアンテナに導体損あるいは誘電体損などがあれば損 失となって消費され、それ以外は放射電力となる.すなわち、アンテナに入射された電力は、 ①反射して反射損に相当されるもの(反射電力),②熱損失として消費されるもの(損失電力), ③空間に放射されるもの(放射電力)に分けることができる.アンテナの入力インピーダン スの抵抗分の放射に関わる部分を放射抵抗と呼ぶ.一般に、小形アンテナの場合を除いて放 射抵抗は損失抵抗よりも十分大きい.放射電力 P_rは放射される全電力であり

$$P_{r} = \int_{0}^{2\pi} \int_{0}^{\pi} \frac{|\boldsymbol{E}(r,\theta,\phi)|}{Z_{0}} r^{2} \sin\theta \, d\theta \, d\phi$$
(2 • 116)

で与えられる.

ここで、アンテナへの入力電力を P_{in} ,損失電力を P_{loss} とすると $P_{in} = P_r + P_{loss}$ であり、放射抵抗 R_r はアンテナの給電点での電流を I として

$$R_r = \frac{P_r}{|I|^2}$$
(2 · 117)

となる.以下,放射抵抗の例をあげる. 例:微小ダイポールアンテナ

$$R_{r} = \frac{2\pi}{3} \sqrt{\frac{\mu_{0}}{\varepsilon_{0}}} \left(\frac{l}{\lambda}\right)^{2} \cong 80\pi^{2} \left(\frac{l}{\lambda}\right)^{2}$$

$$l: 微小ダイポールの全長$$
(2・118)

$$R_{r} = 320 \left(\frac{\pi}{\lambda}\right)^{4} (Sn)^{2}$$

S:ループ面積, n:巻数

2-9-2 入力インピーダンス

アンテナの給電点での電圧と電流の関係から入力インピーダンスは定義される.入力イン ピーダンスの実部は放射に関わる放射抵抗と損失にともなう損失抵抗の和である.また,ア ンテナの入力インピーダンスの虚数部は,アンテナの近傍,特に給電点の近傍での影響や相 互作用に関係した値である.したがって,アンテナの放射抵抗はアンテナの放射界が知られ ていれば求めることが可能である.一方,アンテナの入力インピーダンスの計算は近傍界を 含めた解析が必要となり,放射抵抗の計算に比較して複雑である.更に,実際のアンテナの 給電部を解析時に詳細にモデル化するのは困難である場合が多いため,リアクタンス成分の 実験値と計算値に差異が出ることをしばしば経験する.

アンテナの入力インピーダンスを求める問題は、電流分布を未知関数とする境界値問題に 帰着する.その解法は目的と精度によっていくつかに分類される.詳細は10章で述べられて いるので、ここでは代表的な計算手法の概念的な説明にとどめる.



図 2・22 地板上モノポールアンテナ電流分布の位相測定例

ポインチング電力法では、アンテナを取り囲む領域でポインチング電力を積分し放射電力 を求め、アンテナの給電電力との比からアンテナの放射抵抗を求める. 起電力法は、アンテ ナの電流分布を正弦波的であるとする計算法である. アンテナの素子が十分に細くアンテナ の素子長が半波長程度までであれば、ある程度実用的な制度で入力インピーダンスを求める ことが可能である. 一方、図 2・22 に示すように、電気長が長くなると電流分布の位相は均一 ではなくなる. モーメント法¹⁴⁾は、アンテナを区分的に分割することにより、これらの位相 を含めたアンテナ素子上の電流分布の変化を計算結果に反映できる手法である. 適切な分割 により実用的に十分な精度で入力インピーダンスの計算結果を得ることが多く、広く用いら れている.

2-9-3 アンテナ系のインピーダンス

図 2・23 に示す,離れて配列された二つのアンテナの間には相互作用があり,第1のアンテナに流れる電流によって発生した電界は第2のアンテナに到達し給電点に電圧を発生する. その係数を Z₂₁ と表し相互インピーダンスと呼ぶ.2 端子対の回路網として考えると,二つの 給電点での電圧と電流を次の関係式で記述できる.ただし,Z₁₁,Z₂₂は自己インピーダンス, Z₂₁,Z₁₂は相互インピーダンスであり,可逆性よりZ₁₂=Z₂₁である.



図2・23 自己インピーダンスと相互インピーダンスとインピーダンス行列



$V_1 = Z_{11}I_1 + Z_{12}I_2$

$$V_2 = Z_{21}I_1 + Z_{22}I_2$$

 $(2 \cdot 120)$

(2 · 121)

ここで、給電点に#2 が解放されている場合には $I_2=0$ となるため $V_1 = Z_{11}I_1$ であり、 Z_{11} は給電点#1 での入力インピーダンスとなる.しかしながら、これは素子#1 が単独で存在する場合の値とは異なることに注意を要する.あくまでも素子#2 が同時に存在し、その給電点#2 が解放されていることが必要である.2素子の場合について素子の長さと素子間の間隔を変化させた場合の相互インピーダンスをモーメント法を用いて計算した例を図 2・24(a),(b)に示す.

同様に2素子以上の多素子の場合にもアンテナ全体を多端子回路網と考えて各給電点でも 電圧と電流の関係をインピーダンス行列を用いて記述することができる.

また,図2・25のような給電回路をアンテナに接続した場合には,①アンテナ系でのイン ピーダンス行列,②給電回路のインピーダンス行列をそれぞれ記述して,それぞれの接続点 である給電点で電圧と電流の条件を合わせることによりアンテナ素子の励振条件が求めら れる.



図2・25 アンテナ系・給電系・インピーダンス行列

2-9-4 放射効率

アンテナからの放射電力はアンテナを取り囲む全立体にわたってポインチング電力を面積 分することにより求められる.一方,アンテナへの入力電力は入射電力と反射電力の差で与 えられる.アンテナの放射効率ηは入力電力と放射電力の比であり,放射抵抗 *R*,と損失抵抗 *R*_{loss}を用いて次のように定義される.

$$\eta = \frac{R_r}{R_r + R_{\rm loss}} \tag{2.122}$$

一般に小形アンテナは放射効率が低くなるため,整合がとれていることに加えて放射効率 が重要である.小形アンテナでは整合回路を設けることにより,アンテナの入力インピーダ ンスを給電線路の特性インピーダンス(例えば 50Ω)と一致させた場合でも,その放射効率 が低く能率の悪いアンテナとなることがある.すなわち,整合がとれていることは,アンテ ナが理想的な状態で動作するための必要条件であって十分条件ではない.具体例として微小 ループアンテナでは放射抵抗に比べて大きな損失抵抗をもつことになるため,その放射効率 は低い.また,損失抵抗の計算は表皮厚さを考慮して計算される場合が多いが,この場合で もアンテナ素子の断面の周方向には均一の電流分布を仮定する場合が多いため実際の損失抵 抗は計算よりも大きくなることを経験する.

2-9-5 SAR (Specific Absorption Rate:比吸収率)

携帯電話などの携帯無線機器は人体の近傍で使用されるため、アンテナからの放射電力の 一部は人体に吸収される.吸収量を規定する基準値がいくつか設けられており、基準に用い られる数値として SAR(比吸収率) [W/kg] がある¹⁵⁻¹⁷⁾. SAR は導電率 σと比重 ρ 及び電 界 E を用いて次のように表される.

$$SAR = \frac{\sigma}{\rho} |E|^2$$
(2 · 123)

局所 SAR は損失性媒質の微小体積に吸収される電力とその微小体積の重量との比の極源 として定義されるが、実際の測定や計算では、ある広がりでの平均をとる必要がある。周波 数が低い場合には人体の大きさに比べて波長が十分長いため局所的な SAR ではなく、人体全 体の平均 SAR が用いられてきた.これに対して携帯電話などの周波数帯ではアンテナの近傍 などで局所的に高い SAR が想定される.このため、局所的な SAR としてピーク SAR が用い られる.また、ピーク SAR の算出には決められた形状や体積及び時間にわたる平均化をする 必要があり、立方体で1g あるいは 10g が、また時間では 6 mi¹⁷⁾ や 30 mi¹⁶⁾ が用いられてい る.

2-9-6 指向性

アンテナから放射される電磁界は観測点の方向と観測点までの距離の関数であるため,近 傍領域やフレネル領域では距離により電磁界は変化する.一方,波長に比べて十分遠方は球 面波となることから放射パターンは距離に依存しなくなり,電界は次式で与えられる.

$$\boldsymbol{E}(r,\theta,\phi) = \boldsymbol{D}(\theta,\phi) \frac{\exp(-jkr)}{r}$$
(2 · 124)

ここで, **D**(θ, φ) は指向性関数と呼ばれる.

(1) 無指向性,等方性,全方向性

あらゆる方向性に均一に放射する指向性を無指向性あるいは等方性と呼び、 $D(\theta, \phi) = 定数$ に相当する.音波においては球状物体の全表面を均一に収縮させ、このような指向性を実際につくることが考えられるが、ベクトル場である電波の場合には偏波を含めて考えると、このような無指向性のアンテナは実現することはできないため、あくまでも仮想的なものである.これに対して、例えば垂直半波長ダイポールアンテナは垂直偏波を水平面内に均一に放射する.このような指向性を全方向性という.ブラウンアンテナなどの垂直偏波全方向性の指向性を無指向性あるいは水平面内無指向性と表現される場合があるが、無指向性の本来の意味と全方向性との違いについては区別しておく必要がある.図 2・26 はアンテナの指向性パターンの模式図である.

ある程度利得の高いアンテナの指向性は、いくつかのローブとナルにより構成される.最 も強い放射を行う方向を主ビーム方向と呼び、またそのローブを主ローブあるいは主ビーム と呼ぶ.電界強度が最大放射方向から1/√2低下(利得低下3dBに相当)する方向の角度範 囲を半値角と呼ぶ.主ローブ以外のローブはサイドローブと呼び、特に後方のローブをバッ クローブと呼ぶ.FB比(前後比)とは図のように後方の120度の範囲での最大の値と正面の 値との比から定義される.



(2) 指向性の表示形式

指向性の表示方法には大きく分けて極座標形式と直交座標形式がある.また,強度を表す 軸として電界強度表示,電力表示及びデシベル表示がある(図 2・27).表示形式により図の 見え方が変化する.表示例として八木・宇田アンテナの指向性の放射指向性の計算結果を 示す.



2-9-7利得

(1) 絶対利得,相対利得

あるアンテナの利得とは、①そのアンテナのから特定の方向に放射される電波の電力密度 と、②基準として考えるアンテナから放射される電波の電力密度の比として定義される。利 得は観測方向性の関数であり、無次元の量である。基準アンテナとしては等方性アンテナの 及び半波長ダイポールアンテナがよく用いられ、等方性アンテナを基準とした場合の利得を 絶対利得、また、半波長ダイポールアンテナなどの基準となるアンテナを用いた場合にはそ の基準アンテナに対する相対利得と呼ぶ、半波長ダイポールを基準とする相対利得 *G_h*と絶対 利得 *G_a*との関係は次の式で換算できる。 $G_a = 1.64 G_h$ ($G_a = G_h + 2.15 [dB]$)

(2) 指向性利得

指向性利得とは、アンテナが全立体角のわたって均一に放射する状態を基準として、アン テナが特定の方向に電波を集中させて放射する能力に対応しており、次式で定義される.

$$G_d(\theta, \phi) = \frac{4\pi |\boldsymbol{E}(r, \theta, \phi)|^2}{\int_0^{2\pi} d\phi \int_0^{\pi} |\boldsymbol{E}(r, \theta, \phi)|^2 \sin \theta d\theta}$$
(2 · 125)

(3) アンテナと給電線路の整合

アンテナと給電線路との整合の状態を表す指標として、アンテナの入力インピーダンス、 電圧定在波比(VSWR)、反射係数、リターンロスなどが用いられる.線路上の任意の点にお ける入射電圧波反射電圧波の比を反射係数といい、特性インピーダンス Z₀の給電線路に負荷 インピーダンス Z₁ が接続されている場合の負荷の位置における反射係数は

$$\Gamma = \frac{Z_l - Z_0}{Z_l + Z_0} \tag{2.126}$$

で表される.

リターンロスは入射電力と反射電力の比であり,値が大きいほど整合状態が良い.一方, 反射損は不整合に起因する負荷側に供給される電力の減少に対応した量であり,整合状態が 良いほど小さい値となる.電圧定状波比 *S* (VSWR)及び反射係数と反射損 *M* の関係⁷ は

$$M = \frac{(1+S)^2}{4S} = \frac{1}{1-|\Gamma|^2}$$
(2 · 127)

であり,図 2·28 に示すように VSWR が2の場合には反射損は0.5 dB 程度となる.



図 2 · 28 S(VSWR) 及び反射係数 |Г|と反射損 Mの関係

(4) 動作利得

アンテナのインピーダンス整合が完全でない場合には、電圧定在波比Sに対応する反射損 を生じる.動作利得はアンテナの入力インピーダンスの不整合による反射損とアンテナの入 力インピーダンスの放射効率ηを考慮した利得であり、アンテナの動作利得 G_w,絶対利得 Ga, 指向性利得 Gaの関係は次式で与えられる.

$$G_w = G_a \frac{1}{M} = \eta G_d \frac{1}{M}$$
(2 · 128)

アンテナに損失がなく、インピーダンス整合がとれている場合には指向性利得と動作利得 は一致する.

(5) 平均実行利得

移動通信環境でのアンテナの実効的評価指数には、測定対象となる電波環境を適切に取り 組むことが必要である.平均実行利得とは到来電波の到来方向確率分布と偏波を考慮して移 動通信においてより実効的なアンテナの評価指数を与えようとするものである.特に所望偏 波(主として垂直偏波)と交さ偏波のエネルギー比率に注目し、測定環境における垂直偏波 と水平偏波の受信電力の中央値の測定結果(P_v及び P_h)から交さ偏波電力比 XPR は次式で 与えられる.

$$XPR = \frac{P_{\nu}}{P_{h}}$$
(2 · 129)

これを用いて MEG (Mean Effective Gain)¹⁸⁾ は次のように定義される.

$$\operatorname{XEG} = \int_0^{2\pi} \int_0^{\pi} \left\{ \frac{\operatorname{XPR}}{1 + \operatorname{XPR}} G_{\theta}(\theta, \phi) P_{\theta}(\theta, \phi) + \frac{1}{1 + \operatorname{XPR}} G_{\phi}(\theta, \phi) P_{\phi}(\theta, \phi) \right\} \sin \theta \, d\theta \, d\phi$$

(2 · 130)

ここで、 $G_{\theta}(\theta, \phi)$ 及び $G_{\phi}(\theta, \phi)$ は被測定アンテナの $\theta \geq \phi$ 成分の動作利得パターン、また $P_{\theta}(\theta, \phi)$ 及び $P_{\phi}(\theta, \phi)$ は対応する偏波成分の確率密度関数である.なお、東京都心部での測 定結果から、水平偏波の到来度は垂直偏波よりも高めの仰角から到来し、到来電波の角度の 分散は水平偏波が 90 度から 60 度と垂直偏波に比べて 2 倍から 3 倍であり、XAR は 6 dB 程 度¹⁸⁾ と報告されている.

2-9-8 実効長と実行高¹⁹⁾

アンテナの給電点の電流はアンテナの素子上の電流分布よりも容易に測定することが可能 である.もともと、実行高や実行長は主として波長が長い周波数帯において給電点電流から アンテナのからの放射電界を求めるための指標であった.垂直アンテナからの放射電力は微 小電流素からの電界の寄与にアンテナの素子上の電流分布 *I(x)*の大きさの重みをかけて積分 することで求められる.積分結果は長さと電流の積の次元をもつため、これを電流値 *I_m*で割 った値は長さの次元となり、これを実行高 *h_e*と呼ぶ.

$$h_e I_m = \int_0^L I(x) \, dx \tag{2.131}$$

電流 *I*_mの値として電流分布の最大値(通常は給電点の電流値)が用いられるのが普通である.

垂直偏波の電界強度は実行高 h_eと給電点電流 I(0) との積(これをメータアンペアと呼び,送信用接地アンテナの放射能力を表す)により次式で与えられる.

$$E = \frac{j60\pi}{\lambda R} h_e I(0) \tag{2.132}$$

垂直接地アンテナであれば電界強度は理想的には2倍となるが、実際には接地状態に依存 する.また、半波長ダイポールアンテナと折返し半波長ダイポールアンテナの放射指向性は 同一であるが、どの実行高は折返し半波長ダイポールアンテナでは2倍となる.

実行長は偏波整合の状態も含めた指数とするために、スカラからベクトルに拡張されている. ベクトル実行高は偏波整合の整合を含めたアンテナの実行面積に相当するベクトルパラ メータで方向の関数であり、複素パターン h_θ(θ, φ)、h_δ(θ, φ)を用いて次式で定義される.

$$h_{\theta} = \hat{a}_{\theta} h_{\theta}(\theta, \phi) + \hat{a}_{\phi} h_{\phi}(\theta, \phi) \tag{2 \cdot 133}$$

ベクトル実行高(単位:m)と入射電界ベクトル(単位:V/m)の内積は電圧となり,受 信アンテナの開放電圧を与える²⁰⁾.なお,ここで共役をとるのは送信アンテナで定義される ベクトル実行長を受信アンテナのとして用いているためである²²⁾.

$$V_{OP} = E_i \cdot h_e^*$$
 (2・134)
こで, E_i は入射電界ベクトル, h_e はベクトル実行長である.

(1) 実行放射電力

アンテナに供給される電力とアンテナのもつ動作利得の積は無線通信の到達距離やサービスエリアを判断する指標となる.半波長ダイポールアンテナを基準とする相対利得 Gh 及び絶対利得を Ga とすると送信電力が W である場合の電界強度 E が次式で与えられる.

$$E = \frac{7}{d} \sqrt{G_h W}$$

$$E = \frac{1}{\sqrt{30G W}}$$

$$(2 \cdot 135)$$

$$(2 \cdot 136)$$

$$d^{V^{-1}}$$
。
こで, $G_h W を実行放射電力, G_a W を等価等方放射電力 (EIRP: Effective Isotropically Radiated)$

ここで, $G_h W を実行放射電力, G_a W を等価等方放射電力 (EIRP: Effective Isotropically Radi Power) という.$

2-9-9 実行面積と利得係数

受信アンテナがどれだけの面積にわたる電力密度を取り組むかを表す指数を実行面積と 呼ぶ.

実行面積A_eとアンテナの動作利得G_wの間には

$$A_e = \frac{\lambda^2}{4\pi} G_w \tag{2.137}$$

の関係がある.

ホーンアンテナやパラボラアンテナのように物理的開口をイメージしやすいアンテナでは 面積という概念はとらえやすい.アンテナの開口の全域にわたって,電力を受信するとすれ ば,開口面積は実行面積と等しくなる(この状態を送信アンテナで考えると開口面全域にわ たって均一に電界が分布していることに相当する)が,一般のアンテナではそのようなこと はなく,実行面積はアンテナの幾何学的面積以下となることが普通である.アンテナの幾何 学的面積以下に対する実行面積の比率は利得係数あるいは開口効率と呼ばれる.ホーンアン テナやパラボラアンテナ開口効率ηは,おおむね 50%から 80%程度である.

なお、式(2・137)はこの実行面積には導体損による損失は含まれているが、偏波とインピー

ダンスに関わる不整合損失は含まれていないため²¹⁾,これを考慮すると次式²²⁾となる.

$$A_{e} = \frac{\lambda^{2}}{4\pi} pqG_{n} \qquad (\hbar \pi \hbar U, \ 0$$

ここで, *p* は偏波整合度と呼ばれ,到来波の偏波と受信アンテナの偏波の一致の度合いを 表している.また,*q*はインピーダンス整合度であり不整合損失の項に相当している.

このように、アンテナの利得からアンテナの実行開口面積が求まるが、線状アンテナの場 合にはアンテナの断面積でアンテナの幾何学的面積を定義するのは適当ではない.

利得から計算される半波長ダイポールアンテナの実行面積は約0.13²である.また,これ をエンドファイア形に配列したアンテナの場合はアンテナを正面から見込んだ場合の素子は ほとんど重なりあっているが,その利得から計算される実行面積は利得に比例して大きくな る.八木・宇田アンテナに代表されるエンドファイア形のアンテナでは,空間的に広がって いる到来電波のエネルギーが伝搬方向に配列された素子の相互作用により放射器に集められ ていると解釈できる.半波長ダイポールアンテナ²³と八木・宇田アンテナの利得から計算さ れる実行面積を模式的に図2.29に示す.



図 2・29 実効面積

2-9-10 雑音温度と G/T

無線通信において通信品質を制限する雑音要素として,鑑賞によるものと熱雑音によるも のがある.携帯電話システムのような比較的近距離で多数の無線局が存在し通信するシステ ムでは、システムの容量は干渉雑音によって規定される場合が多い.これに対して深宇宙通 信など、極めて遠方の電波を受信する場合には受信システムの熱雑音をいかに低減できるか が、通信の限界性能を決定する重要な要素である.

アンテナが反射のない理想的な電波暗室内に置かれている場合を考える.アンテナを含む 環境が絶対零度の場合,熱雑音は発生しない.一方,絶対零度 T の環境に置かれている場合 には温度 T と帯域幅 B に比例した雑音電力

$$P_N = kTB$$

 $(2 \cdot 139)$

がアンテナに受信される.ここで、kはボルツマン定数である.

アンテナの主ビームの向いている部分の電波吸収体の温度が絶対零度であれば,主ビーム は雑音電力を受信しないことになる.アンテナは,アンテナを取り組む全立体角から到来す る雑音電力をアンテナの指向性の重みをつけて受信していることになる. ある方向から到来 する単位面積,単位時間,単位立体角,単位周波数(1 Hz)当たりの到来電力を輝度 〔 $W \cdot m^{-2} \cdot Hz^{-1} \cdot rad^{-2}$ 〕¹⁾という. また,これと等しい電力放射に相当する温度を輝度温度 T_b と呼ぶ. 均一に放射しない物体の場合には,物理的温度 T_m と輝度温度 T_b の関係は方向の 関数である放射率 $\varepsilon(\theta, \phi)$ を用いて次式で表される²⁴⁾.

$$T_{h} = \varepsilon(\theta, \phi) T_{m}$$

 $(2 \cdot 140)$

宇宙からの到来電力はランダムな成分とコヒーレントな成分がある. 雑音に相当するのは ランダムな成分であることから,輝度温度のランダムな成分に相当する部分を*T_b* とすると, 全立体角にわたる輝度温度分布が既知である場合,アンテナのアンテナ温度*T_A*は次のように 定義される.

$$T_{A} \frac{\int_{0}^{2\pi} d\phi \int_{0}^{\pi} T_{b}^{\ \prime}(\theta,\phi) G(\theta,\phi) \sin\theta \,d\theta}{\int_{0}^{2\pi} d\phi \int_{0}^{\pi} G(\theta,\phi) \sin\theta \,d\theta}$$
(2 · 141)

分母はアンテナ立体角あるいはビーム角と呼ばれるものである.このアンテナ立体角を主ビームに関わる部分 Ω_m と副ビームに関わる部分 Ω_a に分け、電波天文で使用するアンテナの性能の評価指数として用いられるビーム効率 η_a や浮遊ファクタ β^{25} は次のように定義できる.

$$\eta_{\Omega} = \frac{\Omega_m}{\Omega_m + \Omega_s} \tag{2.142}$$

$$\beta = 1 - \eta_{\Omega} = \frac{\Omega_m}{\Omega_m + \Omega_s} \tag{2.143}$$

マイクロ波帯などの高い周波数では熱雑音以外の雑音は少ないが、低い周波数帯では熱雑 音以外の雑音が大きいため、例えば短波体では雑音温度は高くなる.熱雑音以外の雑音も換 算し等価的に熱雑音とみなし、その温度によって雑音量を評価することができる.

また,利得が高いことと雑音温度が低いことが受信形の受信能力の指標となるため,*G/T* が衛星通信の受信アンテナシステムの評価指数としてしばしば用いられる.

■4群-2編-2章

2-10 可逆定理と送受アンテナ

(執筆者:澤谷邦男) [2010年3月受領]

2-10-1 可逆定理

図 2·30 に示すように、線形で等方性媒質中に電流源 J_{01} が置かれたときの電磁界を E_1 , H_1 とし、また他の電流源 J_{02} が置かれたときの電磁界を E_2 , H_2 としたとき、それぞれの電磁界 は

$$\nabla \times \boldsymbol{E}_1 = -j\omega\mu\,\boldsymbol{H}_1 \tag{2.144}$$

$$\nabla \times \boldsymbol{H}_{1} = j\omega \dot{\boldsymbol{\varepsilon}} \boldsymbol{E}_{1} + \boldsymbol{J}_{01} \tag{2.145}$$

$$\nabla \times \boldsymbol{E}_2 = -j\omega\mu\,\boldsymbol{H}_2 \tag{2.146}$$

$$\nabla \times \boldsymbol{H}_2 = j\omega \dot{\boldsymbol{\varepsilon}} \boldsymbol{E}_2 + \boldsymbol{J}_{02} \tag{2.147}$$

を満足する. ここで, H₂·(2·144) + E₂·(2·145) -H₁·(2·146) -E₁·(2·147) を求めると

$$\nabla \cdot (\boldsymbol{E}_1 \times \boldsymbol{H}_2) - \nabla \cdot (\boldsymbol{E}_2 \times \boldsymbol{H}_1) = -\boldsymbol{E}_1 \cdot \boldsymbol{J}_{02} + \boldsymbol{E}_2 \cdot \boldsymbol{J}_{01}$$
(2 • 148)

が得られる.この式を図 2·30 に示す領域 V にわたって体積積分し、ガウスの定理を適用すると

$$\oint_{S} (\boldsymbol{E}_{1} \times \boldsymbol{H}_{2} - \boldsymbol{E}_{2} \times \boldsymbol{H}_{1}) \cdot \hat{\boldsymbol{n}} dS = \int_{V} (\boldsymbol{E}_{2} \cdot \boldsymbol{J}_{01} - \boldsymbol{E}_{1} \cdot \boldsymbol{J}_{02}) dS \qquad (2 \cdot 149)$$

となる.ここで、SはVを囲む閉じた面である.次に、領域Vが無限空間になり、Sが無限 遠となった場合を考えると、式(2·149)の左辺は消滅するので

$$\int_{V} (\boldsymbol{E}_{2} \cdot \boldsymbol{J}_{01} - \boldsymbol{E}_{1} \cdot \boldsymbol{J}_{02}) dS = 0$$
(2 · 150)

が成立する.この関係式は、可逆定理または相反定理と呼ばれており、受信アンテナの特性 を求める際に必要となる関係式である^{1,2}.



図2・30 線形・等方性媒質中の電流源

2-10-2 アンテナ特性の可逆性

式(2・150)で与えられる可逆定理を図 2・31 に示す線状アンテナに適用し, #1, #2 のアンテナ を送信として用いた場合の電流密度をそれぞれ J₀₁, J₀₂とすると

$$(2 \cdot 151)$$

が成立する.ここで、 I_1, I_2 は図に示すように、それぞれ#1 と#2 のアンテナの給電点電流である.また、 $Z_1 \ge Z_1$ はそれぞれ

$$Z_{12} = -\frac{1}{I_1 I_2} \int_{v_1} E_2 \cdot J_{01} dV$$

$$Z_{21} = -\frac{1}{I_2 I_1} \int_{v_2} E_1 \cdot J_{02} dV$$
(2 · 152)

で表される#1 と#2 のアンテナの間の相互インピーダンスであり, v₁, v₂はそれぞれ#1, #2 の アンテナを囲む空間を表す.式(2·151)より,

 $Z_{12} = Z_{21} (2 \cdot 153)$

が成立し、2-9-2項のアンテナ系のインピーダンスにおいて、可逆性が成り立つことが分かる.



図2・31 線形・等方性媒質中の線状アンテナ

2-10-3 受信アンテナの諸定数

 $I_1 Z_{12} I_2 - I_2 Z_{21} I_1 = 0$

(1) 受信電圧と受信電流

図 2・31 に示すアンテナ#1 を送信アンテナとして使用し,アンテナ#2 で受信する場合を考える.送信アンテナ#1 と受信アンテナ#2 の給電端子の電圧と電流をそれぞれ V₁, V₂及び I₁, I₂ としたとき,これらの間には

$$V_{1} = Z_{11}I_{1} + Z_{12}I_{2}$$

$$V_{2} = Z_{21}I_{1} + Z_{22}I_{2}$$

$$(2 \cdot 154)$$

の関係が成り立つ.ここで、 $Z_{12} = Z_{21}$ は式(2・152)で与えられる相互インピーダンスであり、 また Z_{11}, Z_{22} は

$$Z_{11} = -\frac{1}{I_1^2} \int_{V_1} E_1 \cdot J_{01} \, dV$$

$$Z_{22} = -\frac{1}{I_2^2} \int_{V_2} E_2 \cdot J_{02} \, dV$$
(2 \cdot 155)

で与えられる自己インピーダンスである.受信アンテナ#2の給電端子を開放 ($I_2 = 0$) とした ときの受信開放電圧 V_0 は,式(2・154)を用いて

$$V_0 = Z_{21}I_1 = -\frac{1}{I_2} \int_{\nu_2} E_1 \cdot J_{02} \, dV \tag{2.156}$$

となる.また,受信アンテナに負荷インピーダンス Z_i が接続されたときの受信電流 L_i は,式 (2・154)において $V_2 = -Z_i L_i$ と置くことにより

$$I_2 \frac{V_0}{Z_{22} + Z_1}$$
(2 · 157)

と求められる.ここで, Z₂₂ は受信アンテナ#2 を送信アンテナとして使用したときの入力インピーダンスである.



図 2 32 受信アンテナとその等価回路

以上のことから図 2·32 に示すように,電界 E を受信アンテナで受信したときの受信開放 電圧 V₀は

$$V_0 = -\frac{1}{I} \int_{V} \boldsymbol{E} \cdot \boldsymbol{J}_0 \, dV = -\boldsymbol{E} \cdot \boldsymbol{l}_e \tag{2.158}$$

で与えられる.ここで, l_e は2-9-8項に示す受信アンテナのベクトル実行長であり,受信アン テナを送信アンテナとして用いた場合の電流分布,あるいは複素パターンにより定義される. また,式(2・158)において,電流分布 J_0/I は,受信アンテナを送信アンテナとして用いた場合 の電流分布であり,受信アンテナの電流分布ではない.更に,負荷インピーダンス Z_i が接続 されたときの受信電流Iは $I = -I_2$, $Z = Z_{22}$ と置くと,式(2・158)より

$$I = \frac{V_0}{Z + Z_l} \tag{2.159}$$

で与えられる.ここで,Zは受信アンテナを送信アンテナとして使用したときの入力インピーダンスである.

なお、受信開放電圧 V_0 の絶対値だけが必要な場合には、受信アンテナの利得から V_0 を求めることができる。受信アンテナの偏波特性と到来波の偏波特性が一致しており、また負荷 インピーダンス Z_i がアンテナのインピーダンス Z の複素共役のときの受信電力は式(2・161) で与えられることから

$$|V_0| = \sqrt{4RW_a} = 2.90 \times 10^{-2} \lambda |E| \sqrt{RG_a(\theta, \phi)}$$
(2 • 160)

で与えられる.ここで, R は負荷インピーダンス Zの実部 = アンテナのインピーダンス Zの実部である.

(2) 受信電力

アンテナが負荷によって取り出される電力は,負荷インピーダンス Z_iによって変化し,負 荷インピーダンス Z_iがアンテナのインピーダンス Z の複素共役のとき,受信電力は最大とな る.このときのアンテナの最大受信有効電力を W_aとし,到来する電波の電界を E,受信アン テナの絶対利得を G_aとしたときの受信電力は

$$W_{a} = \frac{|\boldsymbol{E}|^{2}}{Z_{0}} A_{e} = \frac{\lambda^{2} G_{a}(\theta, \phi) |\boldsymbol{E}|^{2}}{4\pi Z_{0}} = 2.11 \times 10^{-4} \lambda^{2} G_{a}(\theta, \phi) |\boldsymbol{E}|^{2}$$
(2 · 161)

で与えられる¹⁾. ここで, λ は波長, *A*_eは式(2·167)で与えられる受信アンテナの実行開口面 積, Z₀は平面波の固有インピーダンスである.

負荷インピーダンス Z_iとアンテナのインピーダンス Z に不整合があると,受信電力は最大 受信有効電力 W_a よりも減少する.また,受信アンテナの偏波特性と到来電波の偏波と一致 しない場合にも,受信電力は減少する.これらを考慮したときの受信電力 W_iは

 $W_r = (1 - |\Gamma|^2) \xi W_a$ (2・162) となる.ここで、 $\Gamma = (Z_l - Z)/(Z_l + Z)$ である.またなは受信アンテナの偏波効率または偏波 整合度であり、ベクトル実行長を用いて

$$\xi = \frac{|\boldsymbol{E} \cdot \boldsymbol{l}_e|^2}{|\boldsymbol{E}|^2 |\boldsymbol{l}_e|^2} \tag{2.163}$$

により定義される²⁾.

(3) 受信利得

受信アンテナの利得は、そのアンテナを送信に用いた場合の利得に等しく、受信利得と送 信利得を区別する必要はない.

(4) 電流分布

受信アンテナの電流分布はそのアンテナを送信に用いた場合の電流分布とは異なる.しか しながら、受信電圧・電流やベクトル実行長を求める際に用いる電流分布は、そのアンテナ を送信に使ったときの電流分布であり、実際には受信アンテナの電流分布を求める必要は ない.

(5) 受信アンテナ系の回路定数

図 2·33 に示すように, N 個の独立した給電端子対をもつ受信アンテナ系の端子電圧と端子 電流の間には一般に

$$\sum_{n=1}^{N} Z_{mn} I_n = V_m, \qquad m = 1, 2, 3, \dots N$$
(2 · 164)

が成立する. このアンテナ系を到来波の中に置き,全端子を同時に開放したときの各端子の 電圧を V_{0m} とすると,各端子に Z_{Im} の負荷インピーダンスを接続したときの等価回路は図 2·33 のようになる. この図から分かるように, V_{0m} の間には $V_m = V_{0m} - Z_{Im} I_m$ の関係が成立するの で,式(2·164)は

165)

$$\sum_{n=1}^{N} Z_{mn} I_n + Z_{lm} I_m = V_{0m}, \qquad m = 1, 2, 3, \dots N$$

$$(2 \cdot I_n) = \sum_{n=1}^{N} Z_{mn} I_n + Z_{lm} I_m = V_{0m}, \qquad m = 1, 2, 3, \dots N$$



図2・33 受信アンテナ系とその等価回路

アンテナを送信用として使ったときの特性と受信用として使用したときの特性の関係は以 下のとおりである.

- ① 送信アンテナ系の自己・相互インピーダンスは送信アンテナ系の自己・相互インピー ダンスと等しい.また、送信アンテナ系と受信アンテナ系が混在しているときも、これ らの給電端子を端子とする多端子界とみなすことができる.
- ② 送信アンテナの指向性と受信アンテナの指向性は位相も含めて等しい.
- ③ 受信アンテナの利得は送信アンテナの利得に等しい.

2-10-4 送受アンテナ間の伝達電力

図 2·34 のように散乱体がない理想的な自由空間に送信アンテナが置かれたとき,放射され る電力密度は

$$P = \frac{W_t}{4\pi r^2} G_t(\theta, \phi) \tag{2.166}$$

で与えられる.ここで、 W_r は送信電力、 G_r は送信アンテナの動作利得であり、 θ, ϕ は受信点の方向、rは送信アンテナと観測点の間の距離である. $G_r = 1$ の場合は送信アンテナが無指向性(等方性)であることを意味する.受信点に動作利得 G_r の受信アンテナを置いて放射電力を受信するとき、受信アンテナは

$$A_{er} = \frac{\lambda^2}{4\pi} G_r \tag{2.167}$$

で与えられる実行面積 A_{er}をもっていることから,送信アンテナと受信アンテナの偏特性が 一致している場合には,受信電力 W,は

$$W_r = A_{er} P = \left(\frac{\lambda}{4\pi r}\right)^2 W_r G_r G_r$$

(2 · 168)

で与えられる.ここで,λは波長である.この式はフリスの伝達公式と呼ばれている^{1,2}.この式から明らかなように,送信側と受信側を入れ換えても伝達される電力は等しく,可逆性 が成立する.



図2・34 フリスの伝達公式の説明図

動作利得と実行面積の間には式(2·167)の関係があることから,送受アンテナの実行面積 A_{et}, A_{er}を用いてフリスの伝達公式を表すと

$$W_r = A_{er}P = \frac{A_{er}A_{er}}{(\lambda r)^2} W_r$$
(2 · 169)

となる.

自由空間における送信電力と受信電力の比は自由空間伝送損と呼ばれており、これを L_fと置くと式(2・168)より

$$\frac{1}{L_{bf}} = \frac{W_r}{W_t} = \left(\frac{\lambda}{4\pi r}\right)^2 G_t G_r \tag{2.170}$$

で与えられる.また,送受アンテナとして無指向性アンテナを用いた場合の自由空間伝送損 を自由空間基本伝送損と呼び,これを *L*_{ff} と置くと

$$\frac{1}{L_{bf}} = \left(\frac{\lambda}{4\pi r}\right)^2 \tag{2.171}$$

で与えられる²⁾.

以上の伝達電力に関する理論は伝搬路の散乱体が存在しないときに成立するが,実際の伝 搬路には大地や山岳,ビルなどの反射,大気による屈折,電離層による反射,大気による吸 収が存在するので,これらの影響を考慮する必要がある.

■4群-2編-2章

2-11 散乱断面積とレーダ方程式

(執筆者:澤谷邦男・安達三郎) [2010年3月 受領]

2-11-1 散乱断面積と光学定理

図 2・35 に示すように、散乱体に平面波が入射すると散乱導体には表面に流れる導電電流に よって、また誘電体の場合には内部に分極電流が生じ、これらが波源となって電磁波を放射、 すなわち散乱する. 散乱電磁界はアンテナの放射と同様に十分遠方では球面上となり、散乱 状態からの距離に反比例して減少する. 散乱波は入射面波の方向と偏波によって異なり、入 射波の電界成分を *E*^{*i*}_{*i*}, *E*^{*i*}_{*i*}, 散乱波の電界成分 *E*^{*s*}_{*i*}, *E*^{*i*}_{*i*} をとしたとき

$$\begin{bmatrix} E_{\theta}^{S} \\ E_{\phi}^{S} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} S \end{bmatrix} \begin{bmatrix} E_{\theta}^{i} \\ E_{\phi}^{i} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} \begin{bmatrix} E_{\theta}^{i} \\ E_{\phi}^{i} \end{bmatrix}$$
(2 · 172)

が成立する.ここで, [S]は散乱行列であり, *a*, *b*, *c*, *d*は入射方向と散乱方向の複素関数である.特に送信点と受信点が一致している場合は,入射界と散乱界を入れ換えても可逆定理により散乱界が等しくなることから, *b* = *c* となる.



図2・35 散乱体と散乱波

レーダなどでは散乱波の強度を観測することにより、散乱物体を推定するので、散乱体の 散乱特性を定量的に表現する必要がある.これを表す定数として散乱断面積がある.図2.35 に示すように、散乱体に Pⁱの電力密度で入射した平面波によって散乱波が生じ、散乱体から 距離 r の受信点における電力密度が P^s であったとき、散乱断面積は

$$\sigma(\theta, \phi, \theta', \phi') = \lim_{r \to \infty} 4\pi r^2 \frac{P^{\delta}(\theta', \phi')}{P^{i}(\theta, \phi)}$$
(2.173)

で定義される.ここで、 θ, ϕ 及び θ', ϕ' はそれぞれ到来方向と観測点の方向を表す.式(2·173) は、観測点における散乱電力が入射波の到来方向に垂直な断面積 σ [m²] 内に含まれる入射 電力を全方向に無指向性で散乱する仮想的な等方性散乱体の散乱電力に等しいことを意味している.このように定義された散乱断面積σを用いることにより,図 2·35 に示すように,送信アンテナから放射され,散乱体によって散乱された電磁界を受信アンテナで受信した場合の受信電力は

$$W_r = \frac{\sigma(\theta', \phi', \theta, \phi) \lambda^2 G_r(\theta, \phi) G_r(\theta', \phi') W_t}{(4\pi)^3 R^2 r^2}$$
(2 · 174)

により求められる.ここで,W,は送信電力,G,G,はそれぞれ送信アンテナと受信アンテナの散乱体方向の動作利得,R,rはそれぞれ送信アンテナの散乱体の間及び散乱体と受信アンテナの間の距離である.

到来方向と散乱方向が一致する場合を後方散乱と呼び、その断面積は特に後方散乱断面積 またはレーダ断面積(RCS: Radar Cross Section)と呼ばれ、レーダ受信される電力を決定す る重要な定数である.また、入射波の進行方向に延長した方向への散乱を前方散乱と呼ぶ.

散乱断面積の別の表し方として微分散乱断面積がある.これは、単位立体角当たりの散乱 電力 P^sdS/DΩ(図 2·36 参照)と入射電力密度 Pⁱの比で定義され、これをσと置くと

 $\sigma' = 4 \pi \sigma$

で表される.



図 2 · 36 散乱波の電力密度

更に、散乱体から散乱される全電力と入射電力密度 Piの比で定義される全散乱断面積 og は

$$\sigma_{s}(\theta,\phi) = \frac{1}{P^{i}(\theta,\phi)} \oint P^{s}(\theta',\phi')r^{2}d\Omega' = \frac{1}{4\pi} \oint \sigma(\theta',\phi',\theta,\phi)d\Omega'$$

$$\oint d\Omega' = \int_{0}^{2\pi} \int_{0}^{\pi} \sin\theta' d\theta' d\phi'$$
(2 • 176)

で定義される.

散乱体が有限な導電率をもつ導体の場合,あるいは誘電損を有する誘電体の場合,入射した電力の一部は熱となって吸収される.この吸収電力と P^i の比で定義される散乱断面積を σ_a と置くと, $\sigma_i = \sigma_a + \sigma_i$ で定義される面積は全断面積と呼ばれている.

z方向に伝搬しx方向に偏波した平面波 $\hat{x}E_0e^{-i\kappa}$ が散乱体に入射し、これによって散乱される遠方電界が

$$\boldsymbol{E}^{s}(\boldsymbol{\theta}',\boldsymbol{\phi}') = \frac{E_{0}}{kr} \boldsymbol{F}(\boldsymbol{\theta}',\boldsymbol{\phi}') \exp(-jkr)$$
(2 • 177)

で表されるとき、前方の散乱指向性 $F(\theta' = 0)$ と全断面積 σ_i との間には

$$\sigma_t = -\frac{4\pi}{k^2} \operatorname{Im} \left[\hat{\mathbf{x}} \cdot \mathbf{F}(\theta' = 0) \right]$$
(2 · 178)

の関係が成立する.これは光学定理と呼ばれている^{26,27)}.

 $(2 \cdot 175)$

2-11-2 レーダ方程式

図 2·37 に示すように、レーダでは送信アンテナと受信アンテナ共有するので、式(2·174) よりレーダが受信する受信最大有効電力は

$$W_r = \frac{\sigma(\theta, \phi, \theta, \phi) \lambda^2 G^2(\theta, \phi) W_r}{(4\pi)^3 R^4}$$
(2 · 179)

となる.この関係式はレーダ方程式と呼ばれている.

これらの式は、自由空間に散乱体が置かれている場合に成立するが、実際には、伝搬路中 の減衰や偏波面の変化などが存在するので、これらの影響を考慮する必要がある.



■4群-2編-2章

2-12 ポアンカレ球

(執筆者:佐藤敏雄) [2010年3月受領]

偏波に関する諸量は、ポアンカレ (Poincar)²⁸⁾が光学の領域で導入し、デシャン (Deachamps)²⁹⁾ が電磁波に対して適用したポアンカレ球 (Poincar's Sphere)の概念を用いて容易に説明する ことができる. 図 2·38 にポアンカレ球と偏波だ円の対応を示す.ポアンカレ球においては、 赤道は直線偏波を示す. 北極は左旋円偏波を、また南極は右旋円偏波を示し、その中にはだ 円偏波を示している.

図 2·38(a), (b)に示すように、だ円偏波の長軸の x 軸から傾き β は、ポアンカレ球上の経 緯 2 β で表され、軸比 $r = \cot \alpha = b/a$ は緯度 2 α に対応している.

だ円偏波の偏波比(Polarization Radio) P はだ円偏波の電界の水平成分を E_H , 垂直成分を E_V とすれば

$$P = \frac{E_V}{E_u} = |\tan \gamma| \exp(j\phi)$$
(2 • 180)

で表される. *P*はポアンカレ球上で球面三角形 HKP の1辺の長さ HP=2γ と角 KHP= φで表 される.



■参考文献

- 1) 虫明康人,安達三郎,"基礎電波工学,"共立出版,1970.
- 2) 安達三郎, "電磁波工学,"電子情報通信学会(編), コロナ社, 1983.
- 3) J. A. Stratton, "Electromagnetic Theory," McGraw-Hill, 1941.
- 4) R. E. Collin, "Field Theory of Guided Waves," IEEE Press, Chap.I, 1991.
- I. V, Lindell, A. H. Sihvola, S. A. Tretyakov, and A. I. Viitanen, "Electromagnetic Waves in Chiral and Bi-Isotropic Media," Artech House, 1994.
- N. Engheta and R. W. Ziolkowski, "A positive future for double-negative metamaterials," IEEE Trans. Microwave Theory & Tech., vol.53, pp.1535-1556, Apr. 2005.
- 7) 虫明康人, "アンテナ・電波伝搬," コロナ社, 1961.
- 8) R. E. Collin and F. I. Zucker, "Antenna Theory," McGraw-Hill, NY, Chap.3, 1969.
- 9) R. E. Collin, "Field Theory of Guided Waves," IEEE Press, Sec.1.8, 1991.
- Warren L. Stutzman and Gray A. Thiele, "Antenna Theory and Design Second Edition," John Wiley & Sons, Inc., p.26, 1998.
- 11) C. A. Balanis, "Antenna Theory Analysis and Design Second Edition," John Wiley & Sons, Inc., pp.32-34, 1997.
- 12) P. S. Hacker and H. E. Schrank, "Range distance requirements for measuring low and ultralow sidelob antenna patterns," IEEE Trans. Antennas & Propag., vol.AP-30, no.5, pp.956-966, Sep. 1982.
- R. C. Hansen, "Measurement distance effects on low sidelobe patterns," IEEE Trans. Antennas & Propag., vol.AP-32, no.6, pp.591-594, Jun. 1984.
- 14) R. F. Harrington, "Field computation by moment methods," MacMillan, 1968.
- 15) 電気通信技術新外界答申 諮問第89号, "電波利用における人体防御の在り方,"1997.
- Safety Levels With Respect to Exposure to Radio Frequency Electromagnetic Fields, 3 kHz to 300 GHz, ANSI/IEEE Standard C 95.1-1999, 1999.
- 17) 電波産業会, ARIB STD-T56 2.0 "携帯型無線端末の吸収率測定法,"2002.
- T. Taga, "Analysis for mean effective gain of mobile antennas in land mobile radio environments," IEEE Trans, Microwave Theory & Tech., 39, pp.117-131, May 1990.
- 19) G. Sinclair, "The transmission and reception of elliptically polarized waves," IRE Proc., vol. 38, p.148, 1950.
- 20) R, C. Johnson, "Antenna Engineering Handbook," McGraw-Hill, Inc., New York, pp.4-23, 1993.
- W. L. Stutzman and G. A. Thiele, "Antenna Theory and Design Second Edition," John Wiley & Sons, Inc., pp.396-397, 1998.
- 22) C. T. Tai, "On the definition of the effective aperture of antennas," IRE Trans. Antennas & Propag., vol.AP-9, p.224, 1961.
- 23) J. D. Kraus and R. J. Marhefka, "Antennas for allApplications Third Edition," McGraw-Hill Higher Education, Chap.2, p.35, 2002.
- 24) C. A. Balanis, "Antenna Theory Analysis and Design Second Edition," John Wiley & Sons, Inc., p.98, 1997.
- J. D. Kraus and R. J. Marhefka, "Antennas for all Applications Third Edition," McGraw-Hill Higher Education, Chap.5, p,163, 2002.
- 26) H. C. van de Hulst, "On the attenuation of plane waves by obstacles of arbitrary size and form," Physica, vol.15, No.8-9, pp.740-746, Sep. 1949.
- 27) 安達三郎,米山 務,"電波伝送光学,"コロナ社,1981.
- 28) H. Poincaré, "Theorie mathematique de la lamiere," Georges Carré, vol.2, chap.12, 1892.
- G. A. Deschamps, "Geometrical representation of the polarization of a plane electromagnetic wave," Proc.IRE, vol.39, no.5, pp.540-544, May 1951.